

# ANVÄNDARMANUAL

## **EZ-Guide® 250 Guidningssystem**

**Version 1.00**  
**Revidering B**  
**Februari 2008**

# Innehållsförteckning

<b>Introduktion</b> .....	<b>1</b>
Rättigheter.....	1
Om EZ–Guide 250 systemet.....	1
Ytterligare information.....	2
Tekniskt support.....	2
<b>Översikt över systemet</b> .....	<b>3</b>
EZ–Guide 250 paketets innehåll.....	3
Displayens delar.....	3
Knapparnas funktioner.....	5
Tillbehör som kan användas med din utrustning.....	7
Uppgraderingar.....	7
Information om säkringar.....	7
Information om serieport.....	8
<b>Installation</b> .....	<b>9</b>
Steg 1: Montera GPS–antennen.....	9
Steg 2. Anslut kablarna.....	9
Steg 3: Starta systemet.....	10
Att stänga av displayen.....	10
Ansluta extern brytare för loggning av bearbetad yta.....	11
<b>Komma igång</b> .....	<b>12</b>
Snabbstartshjälp.....	12
Huvudbildens funktioner.....	13
Statussymboler.....	14
Vylägen.....	14
Användarlägen.....	15
Ändra användarläge.....	15
Ändra ljusstyrka på bakgrundsljus.....	15
Ändra LED–lampornas ljusstyrka.....	16
Hur du justerar din GPS.....	16
<b>Enkelt läge, Guidning</b> .....	<b>17</b>
Introduktion till Guidning.....	17
Få guidning.....	18
Körspår.....	19
Använda guidningsystemet.....	31
Loggning av bearbetad yta.....	34
Skapa raka delsträckor på vändteg och kurvor.....	34
Paus / Fortsätt.....	34
<b>Avancerat läge, Guidning</b> .....	<b>36</b>
Nollställ guidning.....	36
Skapa nytt fält.....	36
Skapa ny linje.....	38
Välj sparad AB–linje.....	40
Välja (läsa in) ett sparad fält.....	42

# Innehållsförteckning

<b>Avancerat läge, tilläggfunktioner.....</b>	<b>45</b>
Vyer.....	45
Flytta.....	45
Ställa in display och ljusramp.....	48
Köra på stora fält.....	50
Köra skarpa svängar.....	50
Funktioner för loggning av bearbetad yta.....	51
Lägga till fördröjning av loggningen.....	51
Ange Look Ahead-tid.....	51
Aktivera utsignal av hastighetspuls (Radar utsignal).....	52
Spela in händelser.....	53
Återställ systemet till standardinställningar.....	53
<b>Avancerat läge, GPS-korrektion.....</b>	<b>54</b>
Välja GPS-korrektionssignal.....	54
GPS Gränser.....	55
Konfigurera NMEA utdata.....	56
<b>Avancerat läge, datahantering.....</b>	<b>58</b>
USB Kompatibilitet.....	58
Hämta data från USB-minnet.....	59
Importera data från AgGPS FieldManager Display (FMD).....	60
Exportera data till USB-minne.....	60
Frigöra plats på internminnet.....	61
Radera loggningsfiler.....	62
Exportera diagnostikloggar till USB-minne.....	62
Struktur på fältdata.....	62
Standardnamn.....	63
Konfigurationsfiler.....	63
Sammanställningsrapport.....	64
Visa/redigera data med GIS-program.....	65
Uppgradera displayens mjukvara.....	65
<b>Få information från systemet.....</b>	<b>67</b>
Skärmbilden Info om EZ-Guide.....	67
Statusfönster.....	67
Statusfönster.....	68
Varningsmeddelanden.....	68
Felsökning.....	68

# Introduktion

## Rättigheter

(c) 2007, Trimble Navigation Limited. All rights reserved.

Trimble, AgGPS, EZ-Guide, och EZ-Steer är varumärken som ägs av Trimble Navigation Limited och är registrerade i USA och andra länder. Autopilot, Autoseed, FreeForm, OnPath, och SiteNet är varumärken som ägs av Trimble Navigation Limited.

Alla andra varumärken tillhör respektive ägare.

Denna produkt täcks av följande patent: 5,311,149, 5,369,589, 5,987,383, 6,252,863, 5,402,450, 5,493,588, och 6,463,374. Patents pending

För information om garantiåtaganden, se *EZ-Guide 250 Lightbar Guidance System Release Notes*.

## Om EZ-Guide 250 systemet

EZ-Guide® 250 systemet är ett GPS-guidningssystem för lantbruksmaskiner. Det är ett hjälpmedel för att kunna köra maskinerna på ett mer effektivt sätt genom att minimera mistor och överlapp.



Systemet innehåller följande funktioner:

- En färg-LCD skärm
- En ljusramp med 15 lysdioder
- En inbyggd GPS-mottagare
- Flera olika körmönster att välja mellan, oavsett form på de fält som man skall köra på.

## Ytterligare information

I följande källor kan man hitta ytterligare information om systemet:

- **Hjälp** – displayen har en inbyggd, sammanhangsanpassad hjälp som gör det möjligt för dig att snabbt hitta den information som behövs för tillfället.
- **Snabbmanual** – snabbmanualen beskriver displayens vanligaste funktioner och hjälper dig att snabbt komma igång.

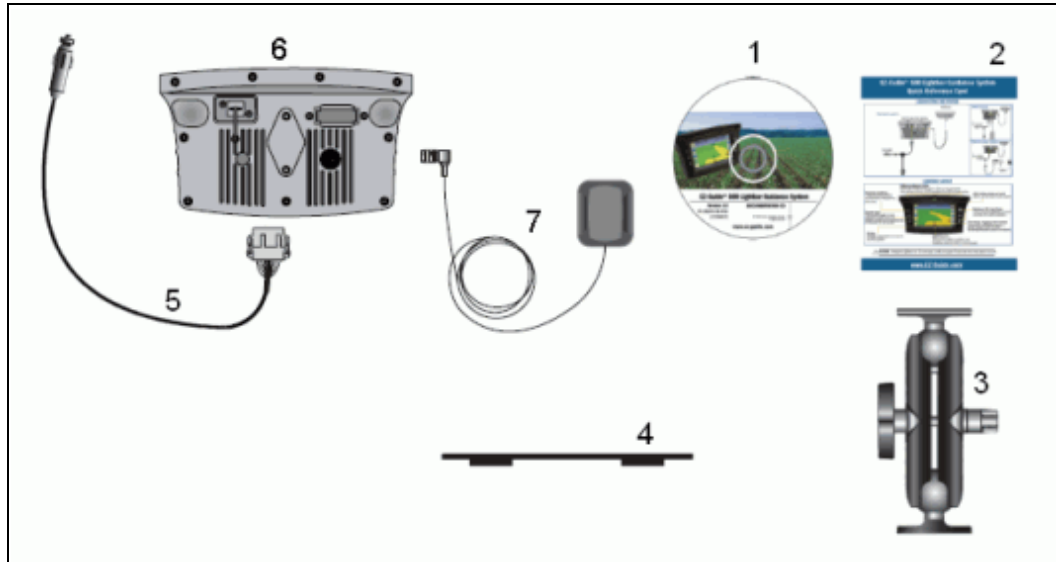
## Tekniskt support

Om du stöter på problem och inte kan hitta den information som du behöver i produktdokumentationen, kontakta din lokala återförsäljare. Alternativt kan man gå in på <http://www.ez-guide.com/> för mer information.

# Översikt över systemet

## EZ-Guide 250 paketets innehåll

Nedanför kan du se de delar som ingår i standardpaketet för EZ-Guide 250.



Produkt	Beskrivning
1	EZ-Guide 250 dokumentations-CD
2	Snabbmanual
3	RAM-fäste
4	Monteringsplatta för GPS-antenn
5	Strömkabel (P/N 65168)
6	EZ-Guide 250 display
7	Patch-antenn

Gå igenom paketets innehåll när du packat upp det och kontrollera att det inte har synliga skador som repor eller bucklor. Meddela transportbolaget om någon av delarna är skadade. Spara i så fall emballaget för att ha tillhanda vid transportbolagets inspektion.

## Displayens delar

Följande bilder visar displayens fram och baksida.



FUNKTIONER	BESKRIVNING	FUNKTIONER	BESKRIVNING
1	Aktiveringsknappar	4	Ner-knapp
2	OK-knapp	5	Funktionsknappar
3	Upp-knapp	6	LED-lampor



FUNKTIONER	BESKRIVNING
1	12-pinnars Deutschkontakt för ström/data
2	Antennuttag
3	Monteringsyta för RAM-fäste



4	USB-port
---	----------

## Knapparnas funktioner



















På displayens framsida finns det sex knappar. Knapparna på vänster och höger sida om displayen fungerar på olika sätt.

### Aktivitetsknappar (på höger sida om skärmen)

På huvudbilden:

- Tryck  eller  för att markera en av aktivitetsikonerna.
- Tryck  för att välja den markerade ikonen .

Följande ikoner kan synas till höger om huvudbilden:

IKON	BESKRIVNING		IKON	BESKRIVNING
	Återställ guidning			Flytta linjen åt vänster
	Sätt punkt A			Flytta linjen åt höger
	Sätt punkt B			Pausa guidning
	Starta vändtegskörning			Återgå till guidning
	Slutför vändtegskörning			Ändra skala på skärmen
	Registrera rak delsträcka			Gå till inställningsmenyn
	Registrera krökt delsträcka			Ändra vyinställning
	Loggning av FreeForm kurva (tryck för att stoppa)	.		Nästa FreeForm guidningslinje
	Ingen loggning av FreeForm-kurva (tryck för att starta)	.		Byt AB-linje

**Observera:** De olika aktivitetsikonerna visas endast när de behövs. Vilka ikoner som är synliga vid ett visst tillfället kan därför variera

Följande aktivitetsikoner kan synas till höger om en huvudbild:

IKON	BESKRIVNING	IKON	BESKRIVNING
------	-------------	------	-------------

	Öka värde/ upp till nästa val		Fortsätt till nästa skärmbild.
	Minska värde/ned till nästa val		Godkänn inställningarna

På skärmbilderna motsvaras knapparna av de intelligande ikonerna.


### Funktionsknappar (på vänster sida)


Bredvid varje funktionsknapp finns det en ikon. När du trycker på funktionsknappen väljer du den egenskap som syns på ikonen.




BESKRIVNING	
1	Ikon för loggning av bearbetad yta
2	Funktionsknapp nummer två (mittenknappen)

Följande funktioner kan synas bredvid knapparna på vänster sida om skärmen:

IKON	BESKRIVNING	IKON	BESKRIVNING
	Visa informationspopup		Ångra ändringar
	Starta loggning av bearbetad yta		Gå upp ett steg i menyn
	Stoppa loggning av bearbetad yta		Återgå till guidningsfönstret
	Förstora		Gå tillbaks en skärmbild

	Förminska		Visa Hjälp
---	-----------	---	------------

## Att få hjälp

EZ-Guide 250 displayen har en inbyggd hjälpfunktion som förklarar funktionerna i den skärmbild som visas för tillfället. För att visa hjälpinformationen, tryck på knappen  :



## Tillbehör som kan användas med din utrustning

- Ag 15 antennuppgradering (P/N 92010-00)
- Flerportskabel (P/N 64045)
- Sugproppsfäste för vindruta (P/N 44922)

## Uppgraderingar

EZ-Guide 250 guidningssystem kan kopplas till EZ-Steer® 500 autostyrning. Denna utrustning kan användas som autostyrning för de flesta fordon på marknaden, oavsett märke.

## Information om säkringar

EZ-Guide 250 har en 10 A säkring som sitter monterad i cigarettändarkontakten. Denna säkring kan bytas av användaren.

### Byte av 10 A säkring

1. Leta reda på cigarettändarkontakten på kabeln
2. Skruva av locket i toppen av kontakten där den fjädrande pinnen sticker ut. Var noga med att inte tappa bort den lilla pinnen när du tar bort locket.
3. Ta bort den gamla säkringen.
4. Sätt i den nya säkringen och skruva sedan på locket igen.

## Information om serieport

Displayen har inte någon seriell port som standard. Följande tilläggsfunktioner kräver dock tillgång till en seriell port:

- Skicka simulerad radarhastighet som utdata till en annan styrenhet såsom redskapsdatorer, skördemätare, VRA-kontroller mm.
- Skicka NMEA utdata till externa enheter.

En seriell port kan anslutas till EZ-Guide 250 genom att:

1. Gör något av följande:
  - ◆ Beställ EZ-Guide 250 flerportskabeln (P/N 64045).
  - ◆ Beställ kabeln "serial port add-on cable" (P/N 63076).
2. Hitta P2 på strömkabeln (P/N 65168). Det är den svarta 12-pinnars Deutsch-kontakten
3. Dra ut kontaktens wedgelock med en smal tång. Wedgelock är den orangefärgade plastbiten med fyra fyrkantiga hål i.
4. Ta bort täckpinnarna från hål 5, 6 och 7 på den andra sidan av dammskyddet.
5. Stoppa in de färgmärkta kontakterna från kabeln P/N 63076 i följande hål:
  - ◆ Gul – Hål 5
  - ◆ Lila – Hål 6
  - ◆ Grön – Hål 7
6. Sätt tillbaks den orangefärgade plastbiten (wedgelock) igen.

# Installation

## Steg 1: Montera GPS–antennen

*Observera:* För att minimera störningar av GPS–signalen, se till att GPS–antennen är minst 2 meter från övriga antenner (även radioantenn). Du kan råka ut för störningar om du kör fordonet närmare än 100 meter från en el–kabel, radarparabol eller mobiltelefonsändare.

### Montering av patchantenn

Hitta en lämplig monteringsplats på fordonet för GPS–antennen. Antennen skall monteras längst fram på fordonets tak, centrerad i fordonets längdriktning.

1. Ta bort skyddsplasten från de självhäftande remsorna på monteringsplattan.
2. Fäst monteringsplattan på fordonets tak med de självhäftande remsorna. Se till att monteringsplattan är centrerad i fordonets längdriktning.
3. Sätt antennen på monteringsplattan. Magneterna under antennen kommer att hålla den på plats.
4. Dra in antennkabeln i förarhytten.

*Observera:* Använd alltid monteringsplattan av metall för att få bäst prestanda. Monteringsplattan fungerar även som jordplan för antennen

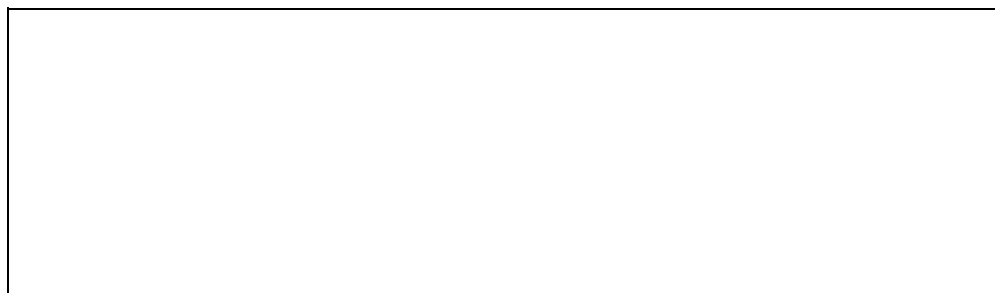
### Montering av Ag15–antenn

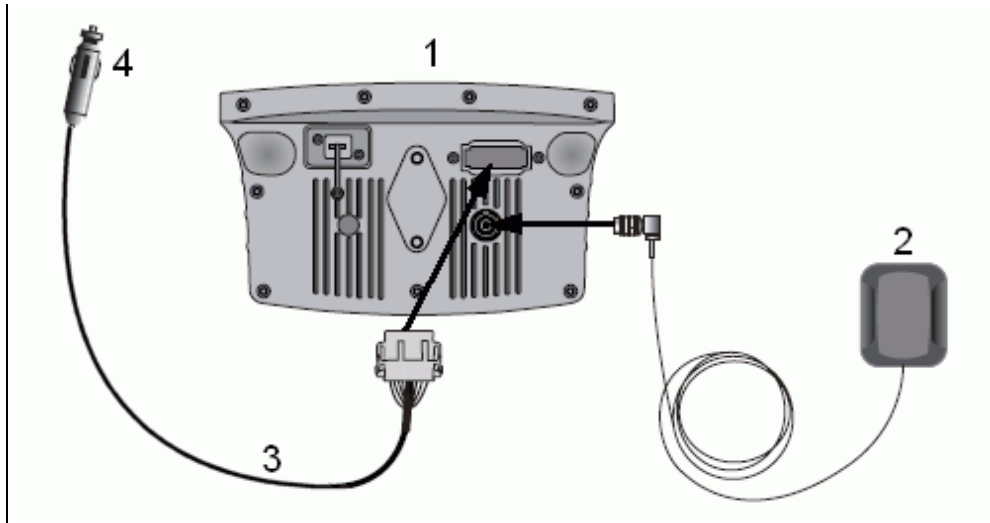
Om du har uppgraderat till Ag15–antenn, hitta en lämplig monteringsplats på fordonet för GPS–antennen. Antennen skall monteras längst fram på fordonets tak, centrerad i fordonets längdriktning.

1. Ta bort skyddsplasten från de självhäftande remsorna på monteringsplattan.
2. Fäst monteringsplattan på fordonets tak med de självhäftande remsorna. Se till att monteringsplattan är centrerad på fordonstaket.
3. Anslut antennkabeln till antennen.
4. Sätt antennen direkt på monteringsplattan. De tre magneterna under antennen kommer att hålla den på plats.
5. Dra in antennkabeln i förarhytten.

## Step 2. Anslut kablarna

EZ–Guide 250 med standardkablar för antenn och ström:





	Beskrivning
1	EZ-Guide 250
2	Patch-antenn
3	12-pinnars Deutsch strömkabel (P/N 65168)
4	Till ström (cigarettändauttag)

1. Anslut strömkabeln (P/N 65168) till strömporten på displayens baksida.
2. Anslut den andra änden av strömkabeln till fordonets cigarettändaruttag.
3. Anslut antennkabeln till antennkontakten.

**Varning:** Om du använder EZ-Steer systemet, får inga kablar kopplas ur eller anslutas till systemet när displayen är på. För att ansluta eller koppla ur någon kabel måste systemet först stängas av med , ⓘ knappen.

## Steg 3: Starta systemet

För att starta systemet:

1. Sätt i strömkabeln i cigarettändaruttaget. Om uttaget är kopplad till fordonets tändning, sätt i nyckeln och vrid på tändningen.
2. Tryck på ⓘ knappen (Den översta knappen till vänster om bildskärmen) för att starta systemet.

## Att stänga av displayen

För att stänga av displayen, tryck och håll inne ⓘ knappen.

Displayen börjar nu stängas av (detta tar runt 5 sekunder). För att stoppa avstängningen, släpp knappen innan displayen stängs av.

Du kan lämna displayen med strömkabeln ansluten till cigarettändarruttaget även när den är avstängd. Den kan dra en liten mängd ström, men kommer inte tömma fordonets batteri.




Om strömtillförseln till displayen bryts men sedan kommer tillbaka inom 15 sekunder, till exempel när man startar motorn, kommer displayen att sättas på igen automatiskt.

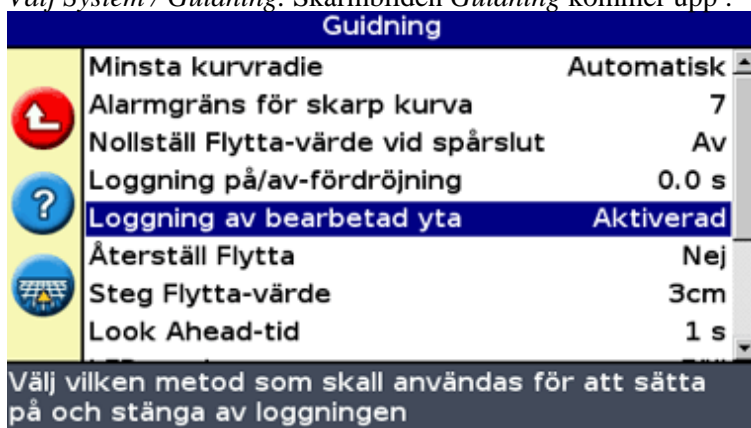
## Ansluta extern brytare för loggning av bearbetad yta

För att installera en extern brytare för loggning, läs instruktionerna som följer med brytaren.

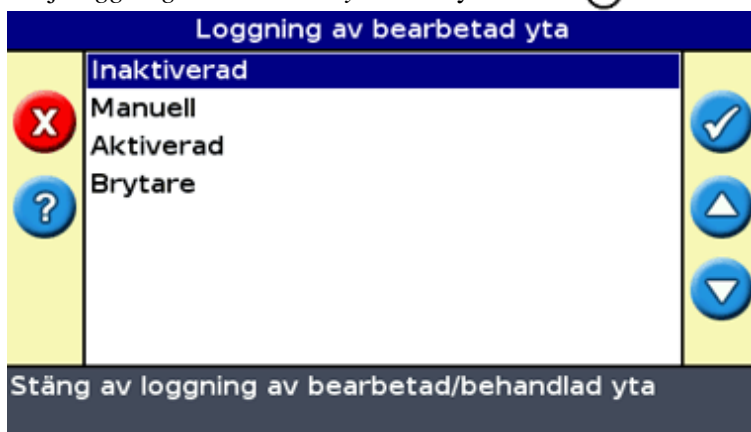
### Ställa in displayen för att använda extern brytare för loggning av bearbetad yta



Från huvudskärmbilden för guidning:

1. Tryck på  tills du valt  ikonen.
2. Tryck på  .Då syns skärmbilden *Konfiguration* .
3. Försäkra dig om att *Användarläge* är inställt på *Avancerat*.
4. Välj *System / Guidning*. Skärmbilden *Guidning* kommer upp :



5. Välj *Loggning av bearbetad yta* och tryck sedan  . Skärmen *Loggning av bearbetad yta* kommer upp:



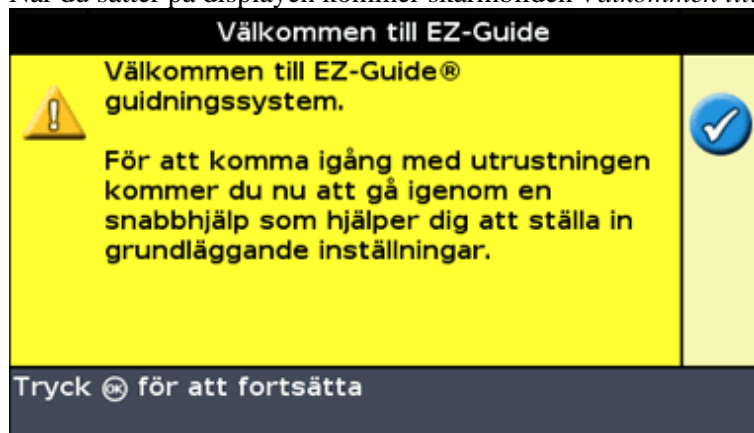
6. Tryck  tills du valt *Brytare* och tryck sedan  .
7. Om du tidigare ändrade användarläge till *Avancerat*, ändra isåfall tillbaks till *Enkelt användarläge* igen.

Loggning av bearbetade ytor kommer nu att styras av den externa brytaren.

# Komma igång

## Snabbstartshjälp

När du sätter på displayen kommer skärmbilden *Välkommen till EZ-Guide* upp automatiskt:



Tryck [OK] . Då kommer Snabbstartshjälpen att visas.

Snabbstartshjälpen har flera skärmbilder som gör det möjligt för dig att konfigurera viktiga inställningar innan du börjar att köra.

När du använder dig av Snabbstartshjälpen kan du när du vill trycka på funktionsknappen för att avsluta och gå ut ur Snabbstartshjälpen .

Gå igenom hela Snabbstartshjälpen första gången du använder dig av displayen.



FUNKTIONER	BESKRIVNING
1	Avsluta Snabbstartshjälp
2	Inbyggd hjälpfunktion

3	Hoppa över Snabbstartshjälpen och börja använda systemet.
---	---

För att ändra en inställning:

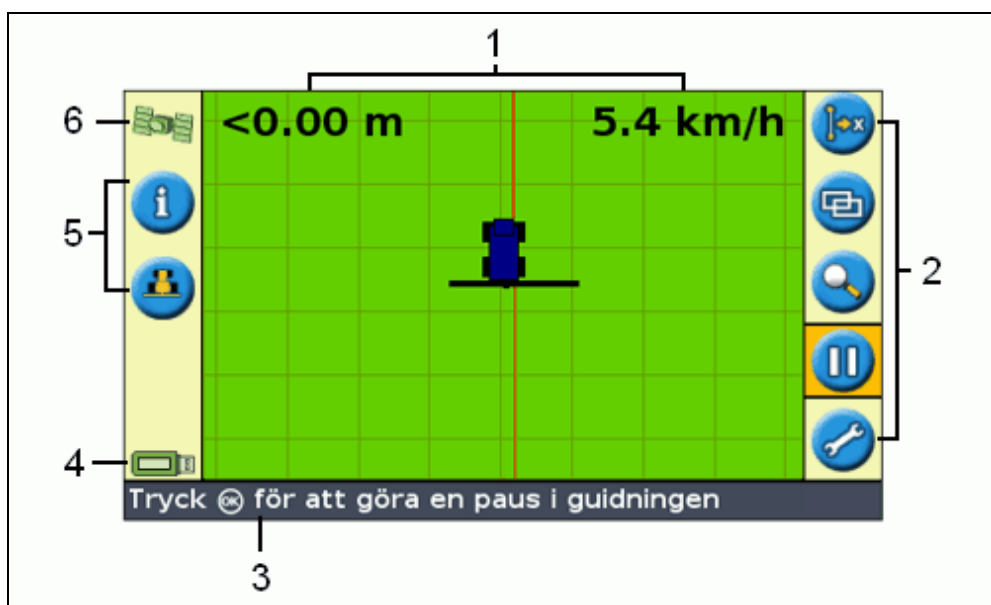
1. Tryck ▲ eller ▼ för att välja rätt värde.
2. Tryck OK för att välja det markerade alternativet och fortsätta.

Du kan välja om Snabbstartshjälpen skall visas varje gång du sätter på bildskärmen, eller inte.

För att ändra inställningarna efter uppstart, kör Snabbstartshjälpen från *Konfiguration / Snabbstartshjälp*

När du har gått igenom hela Snabbstartshjälpen kommer huvudbilden att visas.

## Huvudbildens funktioner






FUNKTION	NAMN	BESKRIVNING
1	Statustext	Det finns två statustexter i huvudbilden. Den vänstra texten visar aktuellt avstånd mellan fordonet och körspåret. Den högra texten visar fordonets aktuella hastighet.
2	Aktiveringsknappar	Se <a href="#">Hur knapparna fungerar</a>
3	Informationstext	Råd/meddelandepanelen förklarar ikonernas funktioner och ger råd om hur du skall köra.
4	USB-status	Visar den nuvarande USB-statusen.
5	Funktionsikoner	Se <a href="#">Knapparnas funktioner</a>
6	GPS-kvalitet	Visa kvaliteten på GPS-signalen.




## Statussymboler

I det övre vänstra hörnet samt det nedre vänstra hörnet av huvudbilden finns två statussymboler.

Färgen på symbolen för USB-minne visar USB-minnets status:

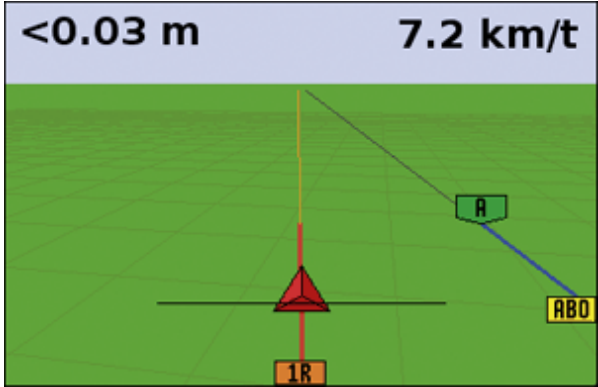
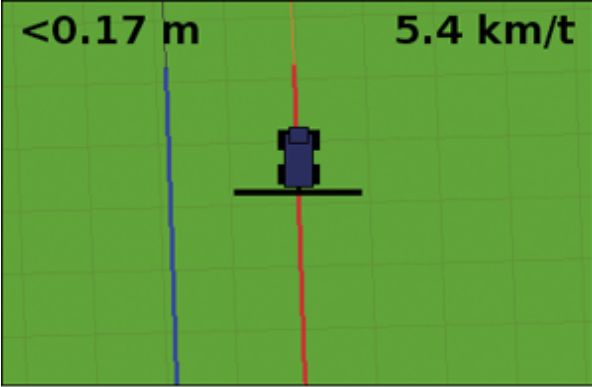
FUNKTION	BESKRIVNING
 Grön	USB-minnet är anslutet och klart.
 Orange	USB-minnet är anslutet och håller på att initieras.
 Röd	USB-minnet kan ej anslutas

Satellitikonens färg visar GPS-signalens kvalitet:

FUNKTION	BESKRIVNING
 Grön	GPS-signalen är stark
 Orange	GPS-signal finns men är sämre än vad som krävs för att använda systemet.
 Röd	Ingen GPS-mottagning

## Vylägen

Skärmbilden kan visa två olika vyer när man kör på fältet:

PERSPEKTIVVY	PLANVY
	
3D-vy över fältet	2D-vy. Fågelperspektiv över fältet

Normalt ändras skärmbilden från planvy till perspektivvy när man öppnar ett fält. Du kan ändra vy i Avancerat läge

## Användarlägen





EZ-Guide 250 har två användarlägen:

SÄTT	BESKRIVNING
Enkelt	Begränsad så att man endast har tillgång till de mest nödvändiga funktionerna. Färre aktiveringsknappar är tillgängliga. Förenklade alternativ att välja mellan (det är till exempel enklare att skapa körspår).
Avancerat	Användaren har tillgång till alla inställningar.


Använd "Enkelt läge" om du snabbt vill komma igång med systemet och börja köra.

## Ändra användarläge

Att ändra från Enkelt till Avancerat läge:

1. Tryck  eller  tills du valt  ikonen och tryck sedan . skärmbilden *Konfiguration* syns då.
2. Välj *Användarläge*. Bildskärmen *Användarläge* syns då:



3. Välj Avancerad eller Enkel och tryck sedan . Huvudbildskärmen kommer då åter fram, med skärmbilden i det valda läget.

## Ändra ljusstyrka på bakgrundsljus

För att ändra ljusstyrkan på skärmbildens bakgrundsljus, välj *Konfiguration/ Bakgrundsljus*.

## Ändra LED-lampornas ljusstyrka

För att justera ljusstyrkan på displayens LED-lampor, välj *Konfiguration / ljusstyrka på LED-lampor*.

- I starkt solljus; öka ljusstyrkan för kunna se LED-lamporna ordentligt.
- Om det är mörkare, till exempel om du kör i skymningen eller nattetid, kan du minska LED-lampornas ljusstyrka.

## Hur du justerar din GPS

EZ-Guide 250 är konfigurerad att ta emot följande kostnadsfria korrektionssignal som standard:

OMRÅDE	JUSTERING
Nordamerika	WAAS
Europa	EGNOS

EGNOS korrektionssignal möjliggör submeter drag till drag noggrannhet med patchantenn eller 15–20 cm drag till drag noggrannhet när Ag 15-antennen används.

För att ändra inställning för GPS-korrektionssignal (till exempel för att använda en extern GPS), välj *Konfiguration / GPS-installation / GPS-korrektionskälla*.

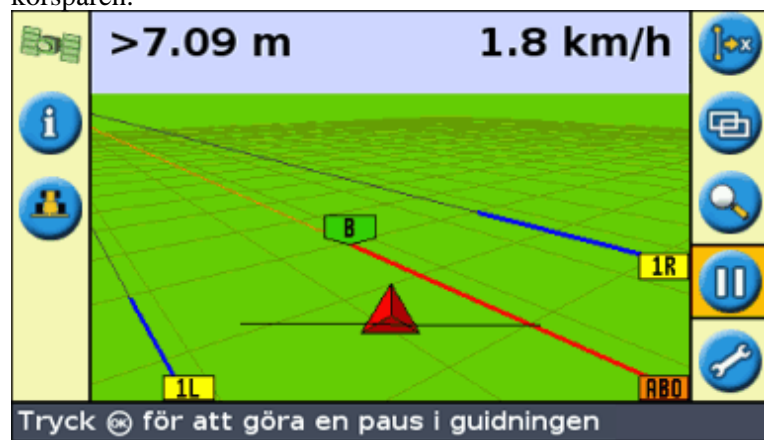
För mer information, se *Avancerat Läge: GPS-korrektionssignal*

# Enkelt läge, Guidning

## Introduktion till Guidning

EZ-Guide 250 använder sig av linjer på skärmen som används för guidningshjälp. Dessa kallas **körspår**. Den enklaste typen av körspår är en **rak AB-linje**. För att skapa en AB-linje markeras först en startpunkt (A –punkten) och därefter en slutpunkt (B–punkten) . När du markerat en A och en B–punkt dras en en rak linje mellan dem. Detta är din **master AB-linje**.

När du markerat det första körspåret (master AB-linjen) kopierar systemet detta spår och skapa därefter de övriga körspåren.



### Avstånd mellan körspåren

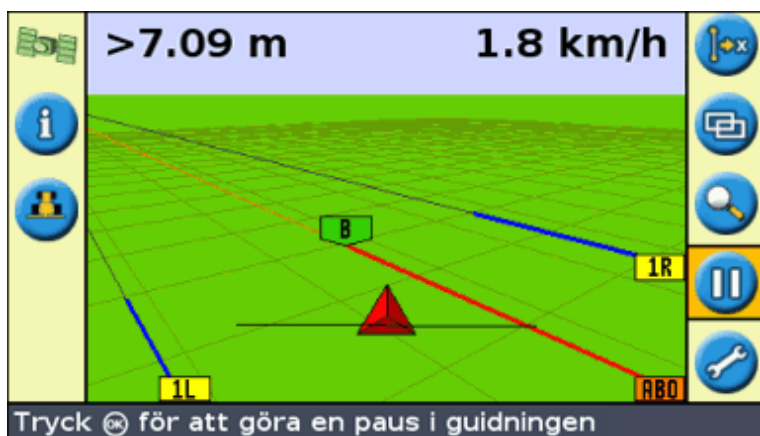
När du startar guidningen, anger du vilken arbetsbredd du har på ditt redskap. Bredden används för att beräkna avståndet mellan körspåren. Om du inte vill ha exakt samma bredd mellan körspåren som arbetsbredden på redskapet, kan du ställa in ett avstånd för överlapp eller mista.

### Vändtegr

Du kan spela in en vändtegräns och få guidning till denna, eller också arbeta utan att först registrera någon vändtegr.

### Skärmens utseende

När huvudbilden är inställd på perspektivvy är guidningslinjerna markerade med flaggor som beskriver varje linje.



FUNKTION	BESKRIVNING
<b>ABO</b>	Master AB-linjen som du skapat. Alla andra körspår baseras på detta körspår.
<b>A B</b>	A (början) och B (slut) på master AB-linjen.
<b>1L</b>	Det första körmönstret på vänster sida om master-AB-linjen.(Vad som är vänster riktning beror på i vilken riktning man körde när master AB-linjen skapades, inte fordonets aktuella position). Aktuellt körspår är rött och dess flaggor är orange <b>Observera:</b> När man använder körmönstret centrumvridning är körspåren numrerade från centrum och utåt.
<b>2L</b>	Körspår nummer två till vänster om master AB-linjen.

## Få guidning





Guidningshjälp ser man på två olika platser på displayen :

- På LED-lamporna
- På bildskärmen

### Guidning med hjälp av LED-lamporna

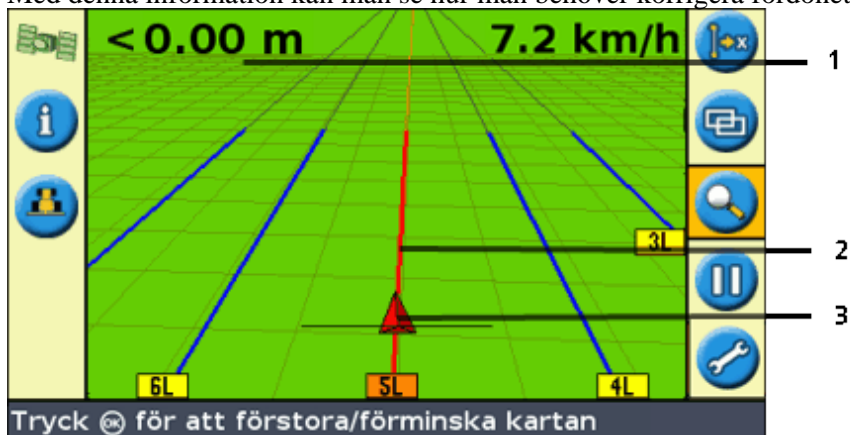
Termen **LED** syftar på den rad av 15 lysdioder (LED-lampor) som sitter ovanpå displayen. De LED-lampor som lyser visar ditt fordonets position, i relation till ditt körspår. När ditt fordonets position ändras i relation till körspåret, rör sig de tända LED-lamporna till vänster eller höger. Använd lamporna för att få korrekt guidning när man har ställt in redskapsoffset eller sidoförskjutning, eller för noggrann guidning på körspåren.

FORDONSPOSITION	DISPLAYENS UTSEENDE
-----------------	---------------------

<p>Fordonet är på körspåret</p> 	<p>De tre gröna LED-lamporna i mitten visar att fordonet är online.</p> 
<p>Fordonet är utanför körspåret</p> 	<p>Om en röd LED-lampa har tänts till höger om de gröna lamporna, betyder det att du kör fordonet till vänster om körspåret.</p>  <p><i>Observera: Detta gäller om du har ställt in displayen på "Följ" (standard). Om LED-lamporna är inställda på "Dra", rör sig LED-lamporna åt vänster när du kör fordonet på vänster sida om spåret</i></p>

### Guidning med hjälp av displayen

Displayens bildskärm visar var på fältet ditt fordon befinner sig, aktuellt körspår samt aktuellt offline-avstånd. Med denna information kan man se hur man behöver korrigera fordonets position.



FUNKTION	BESKRIVNING
1	Offlineavstånd
2	Aktuellt körspår
3	Fordonets position

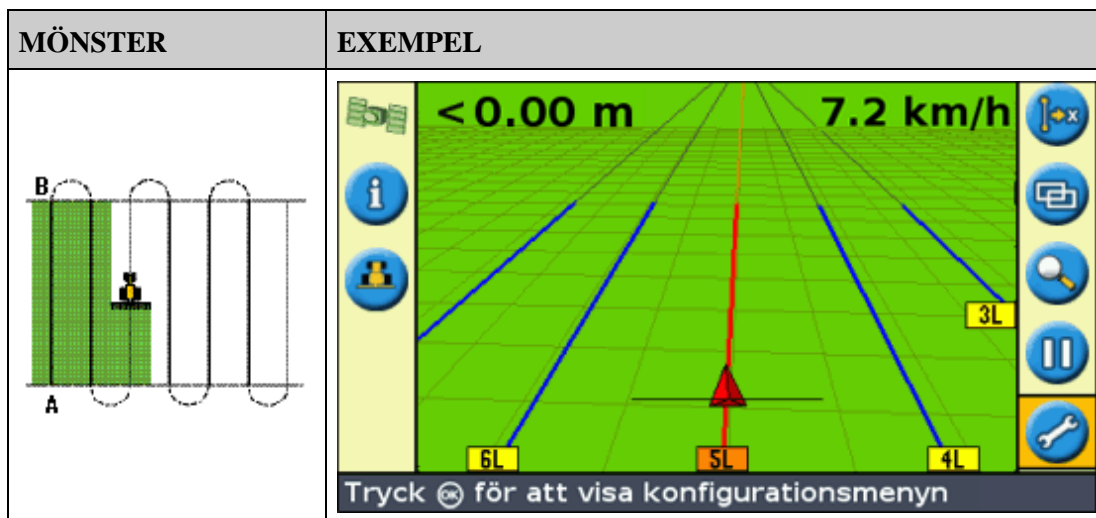
## Körspår

EZ-Guide 250 har sju olika körmönster. Detta gör att du alltid kan hitta ett körmönster som passar ditt fälts utformning:

### Rak AB







Rak AB-linje är det enklaste körmönstret. Använd rak AB-linje när du inte behöver definiera några vändtegar och du vill köra parallella raka linjer på fältet.

För att skapa en rak AB-linje, definiera en startpunkt (A) och en slutpunkt (B). Den raka AB-linjen kommer då att skapas en rak linje mellan dessa punkter.



**Observera:** När fordonet befinner sig på ett körspår, sträcker sig spåret 1 kilometer före punkt A och 1 kilometer efter punkt B. Detta gör det enklare att se var nästa körspår är och att komma rätt efter vändningen.

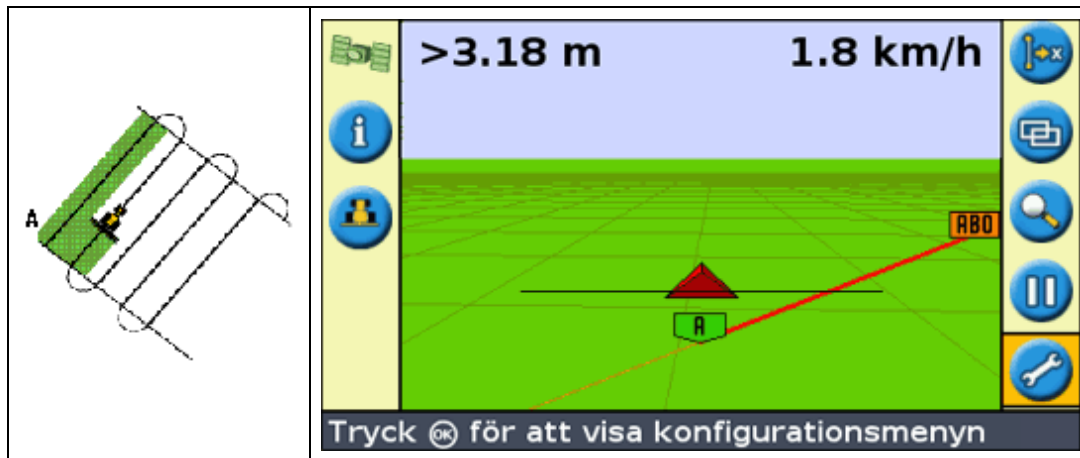
### Att skapa en AB-linje

1. Kör till den punkt där master AB-linjen skall börja.
2. Sätt punkt A:
  - a. Tryck  eller  tills du valt  ikonen.
  - b. Tryck  . Punkt A är nu satt.
3. Kör minst 50 meter eller till andra sidan av fältet.
4. Försäkra dig om att du valt  ikonen och tryck sedan  . Då kommer master AB-linjen att sparas och visas på displayen.
5. Sväng vänster eller höger för att välja nästa körspår. När du kommer i närheten av nästa körspår kommer en orange linje att visas på skärmbilden.

### A+ riktning

Körmönstret A+ riktning är också en rak linje. Den definieras genom att man anger startpunkt (punkt A) och vilken riktning som linjen skall ha. (riktningen anges i grader)

MÖNSTER	EXEMPEL
---------	---------



När du väljer att skapa körmönstret A+ riktning, anger du först önskad riktning på körspåret i grader.



Standardriktningen är samma riktning som den senaste AB-linjen man använt. Detta gör att körmönstret A+ riktning kan användas när du behöver en guidning som är identisk med den förra AB-linjen, tex för att:

- Köra på ett intilliggande fält parallellt med tidigare körspår.
- Registrera AB-linjen genom att köra på en väg vid sidan om åkern.
- Hoppa över en tillfartsväg på fältet.

Guidningslinjen för A+ riktning sträcker sig 1 kilometer före och efter punkt A.

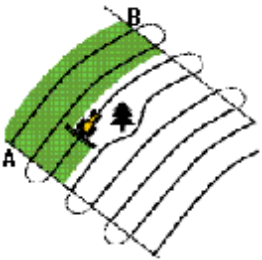
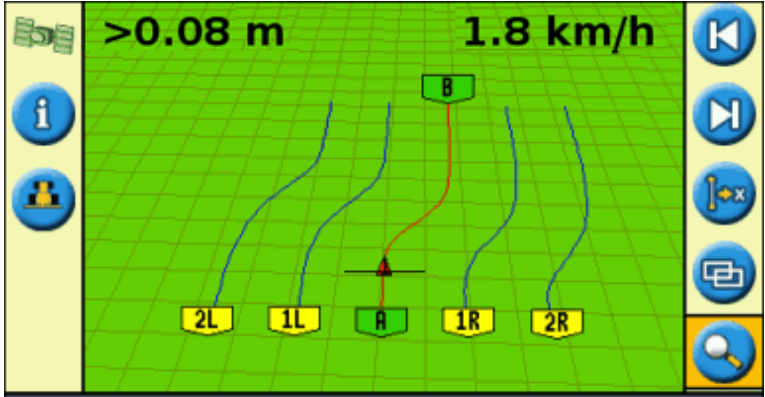
### Skapa körmönstret A+ riktning

1. Kör till master AB-linjens början.
2. Sätt punkt A:
  - a. Tryck [up] eller [down] tills du valt [A] ikonen.
  - b. Tryck [OK]. Punkt A är nu satt. Eftersom du redan har satt linjens riktning, visas master AB-linjen på skärmbilden.
3. Följ AB-linjen för att få guidning när du kör på det första körspåret.
4. Sväng vänster eller höger för nästa körspår. När du är på väg mot nästa körspår, visas det som en orange linje på skärmbilden.







### Identisk kurva

Körmönstret för identisk kurva spelar in aktuellt körspår mellan punkt A och punkt B

Alla körspåren kommer sedan att vara parallella med master AB-kurvan, oavsett var på fältet fordonet kört. Detta körmönster används när du vill arbeta med parallella kurvor på fältet.

MÖNSTER	EXEMPEL
	

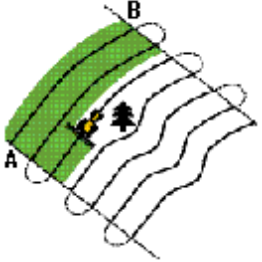
### Skapa körmönstret Identisk kurva

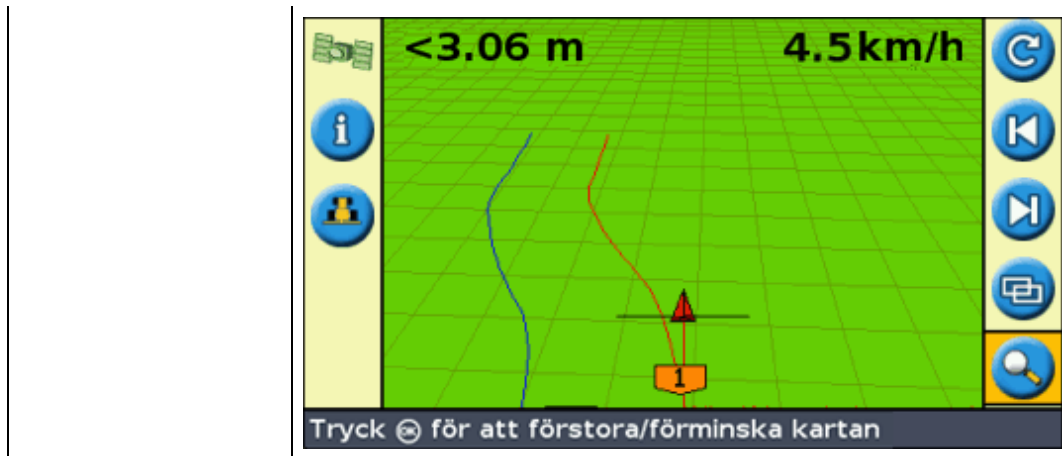
1. Kör till kurvans startpunkt.
2. Sätt punkt A:
  - a. Tryck  eller  tills du valt  ikonen.
  - b. Tryck . Punkt A är satt.
3. Kör det första körspåret. Systemet loggar kontinuerligt hela draget.
4. Kontrollera att du valt  ikonen och tryck sedan . Master AB-linjen visas då på skärmbilden.
5. Sväng vänster eller höger till nästa körspår. När du är på väg mot nästa körspår visas det som en orange linje på skärmbilden.

### Anpassningsbar kurva

Den körmönstret Anpassningsbar kurva liknar den identiska kurvans körmönster. Skillnaden är att Anpassningsbar kurva uppdaterar guidningen efter varje körspår och inkluderar alla eventuella avvikelser .

Detta ger en guidning som alltid matchar det senast körspåret.

MÖNSTER	EXEMPEL
	



Det finns två sätt att definiera Anpassningsbar kurva:

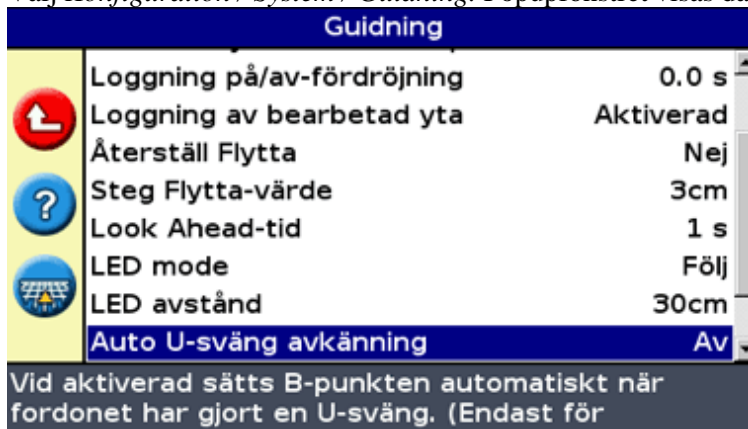
- Sätt punkt A och punkt B.
- Sätt punkt A och gör en U-sväng till nästa körspår (som hittas automatiskt).

Vilken metod som används beror om du aktiverat systemet med automatisk U-sväng eller inte.

### Ändra automatisk u-sväng

*Notera:* För att ändra automatisk U-sväng måste skärmbilden vara inställd på avancerat läge.

1. Välj *Konfiguration / System / Guidning*. Popupfönstret visas då.



2. Justera inställningen för automatisk U-sväng.

### Skapa en Anpassningsbar kurva

Det finns två sätt att använda körmonster för anpassningsbar kurva:

- Automatiskt: Sätt på alternativet *Automatisk U-sväng* och gör sedan en U-sväng för att generera nästa drag.
- Manuellt: Sätt alternativet automatisk U-sväng på Av och sätt sedan punkt B i slutet av varje körspår, så att nästa körspår kan skapas.

### Anpassningsbar kurva med automatisk U-sväng

1. Kör till kurvans startpunkt.
2. Sätt punkt A:
  - a. Tryck eller tills du valt ikonen.
  - b. Tryck . Punkt A är satt.
3. Kör den första kurvan.
4. Gör en U-sväng i slutet av den första kurvan. Systemet upptäcker vändningen och skapar ett nytt körspår.

### Anpassningsbar kurva med manuell definierat körspår

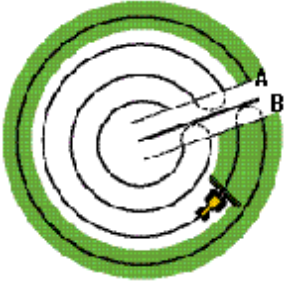
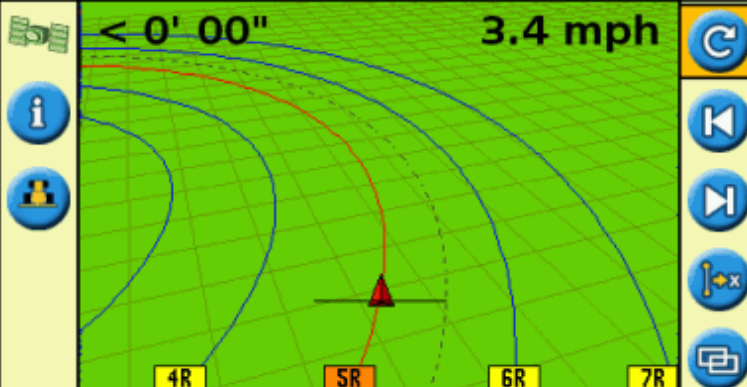
1. Kör till kurvans startpunkt.
2. Sätt punkt A:
  - a. Tryck eller tills ikonen är vald.
  - b. Tryck . Punkt A är satt.
3. Kör det första körspåret. Systemet registrerar kontinuerligt draget.
4. Sätt B-punkten när du kommit till slutet av draget. Då skapas nästa körspår.
5. Fortsätt att köra nästa körspår. Avsluta varje spår genom att sätta B-punkten.

### Använda körmönstret Anpassningsbar kurva för att hitta rätt rad i radsådda grödor

1. I Avancerat läge, välj *Konfiguration / System / Guidning* och sätt *Auto U-sväng detektion* till Av.
2. Nollställ guidningen:
  - a. Ange redskapets arbetsbredd.
  - b. Skapa ett körspår med körmönstret Adaptiv kurva.
3. Sätt B-punkt i slutet av varje rad.
4. På vändtegen svänger du mot nästa körspår. När fordonet kommer halvvägs till nästa körspår kommer det nya körspåret visas automatiskt.





### Körmönstret Cirkel / Pivot

Använd körmönstret Cirkel på fält som använder center-pivot bevattning. Med detta körmönster kan man köra koncentriska cirklar runt center-pivot armen.

KÖRMÖNSTER	EXEMPEL
	

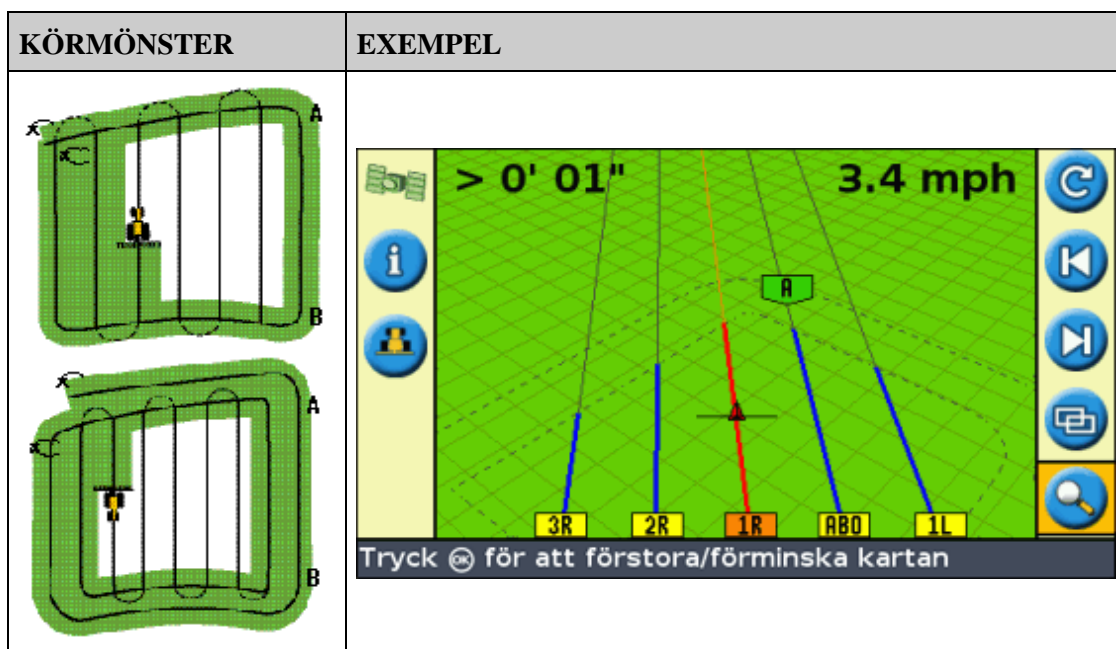
## Skapa körspår för cirkel

**Observera:** Skapa alltid master AB-linjen på något av de yttersta varven på fältet.

1. Kör till cirkelns startpunkt.
2. Placera ett av fordonens hjul i ett spår för bevattningsrampens hjul, med bevattningsrampen strax bakom fordonet. Om fältet inte är en full cirkel-pivot, ställ fordonet med "ryggen" mot fältkanten.
3. Sätt A-punkten.
  - a. Tryck  eller  tills  ikonen är markerad.
  - b. Tryck  . A-punkten är satt.
4. Kör runt fältet. Se till att fordonets hjul kör i bevattningsrampens hjulspår. Ännu kan man inte använda displayen som guidningshjälp.
5. När du har kört minst 1/4 av cirkelns omkrets kan du sätta punkt B. När punkt B är satt, genereras körspåren.
6. Sväng vänster eller höger för att skapa nästa körspår. När du närmar dig nästa körspår, kommer det visas på skärmen och färgas orange som markerar att körspåret är valt.
7. Styr fordonet så att de tre gröna LED-lamporna i centrum av ljusrampen är tända.

## Körmönstret Vändteg

Med Vändtegskörmönstret kan man både definiera körspår för vändtegen samt körspår för resterande del av fältet. Först anger man hur många varv man skall köra på vändtegen. Därefter kör man vändtegen och avslutar med dragen innanför vändtegen.



Man kan ange två inställningar för körmönstret Vändteg:

- Antal varv på vändtegen
- Typ av AB-linje att avända för dragen innanför vändtegen (endast vid avancerat läge)

**Antal vändtegsvarv**

När vändtegen skall skapas, måste man ange hur många varv man skall köra på vändtegen (inklusive det varv då man spelar in master-linjen). Arbetsbredd \* antal varv talar om hur bred vändtegen skall vara.

**Observera:** Oavsett hur många vändtegsvarv som vändtegen består av, skall man endast spela in det yttersta vändtegsdraget. Övriga vändtegsdrag skapas automatiskt genom att kopiera det yttersta draget.

### Inre körmönster


Det inre körmönstret är det körmönster som används innanför vändtegen. När man använder Enkelt läge, är alltid det inre körmönstret "Rak AB-linje". När man använder Avancerat läge finns dock två olika körmönster att välja mellan:

ALTERNATIV	BESKRIVNING
Rak AB	Skapar raka parallella körspår innanför vändtegen
A+	Skapar parallella körspår med en viss fördefinierad riktning.

### Avsluta vändtegskörningen

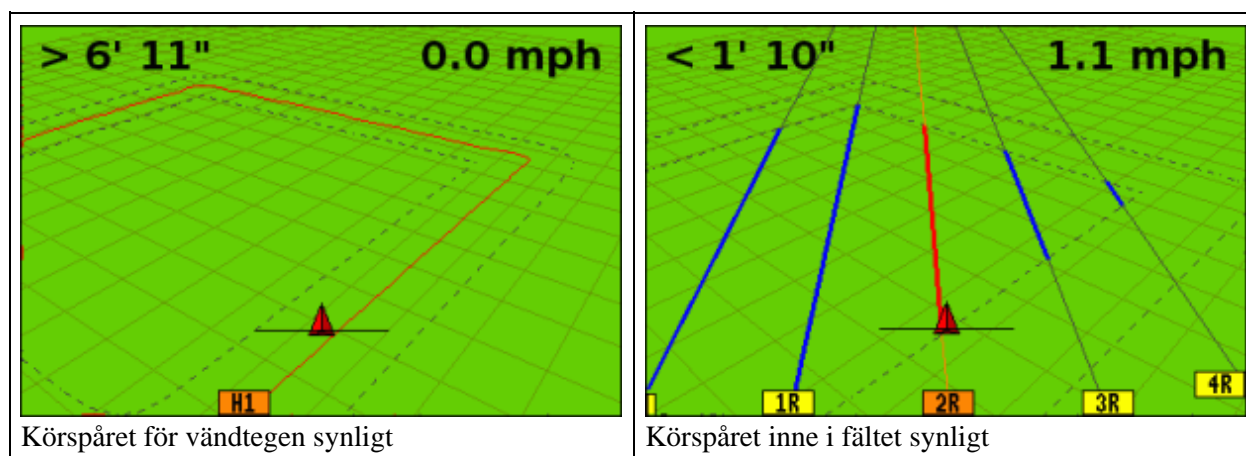
**Observera:** Man måste definiera master-linjen för det interna körmönstret innan registreringen av vändtegsdraget avslutas.

Gör något av följande för att avsluta inspelning av det första vändtegsdraget:

- Kör vändtegen tills du kommer tillbaks till startpunkten igen. När man kommer inom startpunktens cirkel, kommer vändtegsdraget att göras klart automatiskt.
- Kör en del av vändtegen och tryck på . Vändtegen kompletteras automatiskt genom att dra en rak linje mellan fordonets aktuella position och startpunkten.

### Visa körspår för vändtegsdragen igen



När man använder körmönstret Vändteg, kan man antingen se körspåret för vändtegen, eller också körspåret innanför vändtegen. Det är inte möjligt att se bägge körspåren samtidigt.



Om man kör inne i fältet och vill se körspåret för vändtegen, gör något av följande:

- Kör in på vändtegen före det första eller efter det sista körspåret inne i fältet. Då kommer vändtegsdraget att visas automatiskt.
- (Endast Avancerat läge) Kör in på vändtegen och tryck sedan på ikonen *Välj AB-linje* för att visa vändtegsdragen.

### Spela in körspåret för vändtegen



1. Kör till startpunkten för vändtegen.
2. Välj ikonen  och tryck sedan på  för att sätta startpunkten på vändtegen.
3. Börja köra det första vändtegsvarvet.

**Observera:** För att få raka kanter på vändtegsdraget, kan man använda Pausfunktionen. Se kapitlet [Raka delsträckor på kurvor](#) för mer information.

4. Samtidigt som man kör det första vändtegsdraget, skall man sätta A- och B-punkterna för dragen innanför vändtegen. Börja med att sätta A-punkten.

När A- (och B-punkten om den behövs) har definierats för körspåren innanför vändtegen, kommer startpunktens cirkel att visas automatiskt.

**Observera:** Om man kommer tillbaka till startpunkten för vändtegen innan man har definierat det inre körspåret, kan inte vändtegsdraget göras klart.

5. För att göra klart vändtegsdraget, gör något av följande:
  - ◆ Kör klart resten av vändtegen och kör sedan in i startpunktens cirkel. När man kommer innanför startpunktens cirkel kommer vändtegen göras klart automatiskt.
  - ◆ Välj ikonen  och tryck sedan på . Vändtegsdraget kompletteras automatiskt med en rak linje mellan fordonets nuvarande position och startpunkten.

När vändtegsdraget är klart, kommer övriga guidningslinjer för vändtegen att visas automatiskt.

När fordonet lämnar vändtegen och kommer in innanför vändtegen, kommer guidningslinjerna för ytan innanför vändtegen att visas automatiskt. Vilken typ av linje som visas (Rak AB-linje eller A+ riktning) beror på vilken typ av inre körmönster som valdes när guidningen startades.

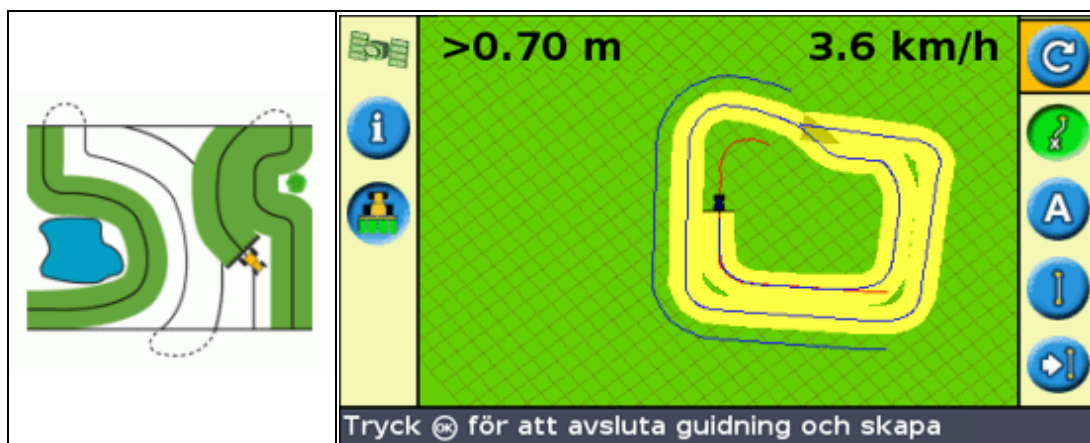
### FreeForm

Körmönstret FreeForm(TM) är ett avancerat körmönster som gör att man kan använda flera olika guidningslinjer (även av olika typ) samtidigt i samma fält. Systemet spelar in varje drag man kör och skapar automatiskt nästa guidningslinje med det föregående draget som mall. Man kan skapa:

- Kurvor
- Raka AB-linjer.




Genom denna kombination blir körmönstret FreeForm användbart för att t.ex. skapa icke-cirkulära spiralformade körspår eller körspår med många olika kurvor som anpassas efter fältens form.





KÖRMÖNSTER	EXEMPEL
------------	---------





### Definiera körspår med FreeForm



FreeForm registrerar kontinuerligt aktuellt körspår och använder detta som grund för att skapa nästkommande körspår.

1. Ställ in hur funktionen *FreeForm registrering* skall fungera (se nedan).
2. Kör till startpunkten för draget.
3. Börja spela in aktuellt drag:
  - ◆ Välj ikonen  och tryck sedan .
  - ◆ Om man ställt in *FreeForm registrering* att spela in automatiskt när loggning av bearbetad yta är aktiverad (På vid loggning), välj .

När systemet spelar in aktuellt drag, visas FreeForm-ikonen . Denna ikon måste vara grön för att nästa körspår skall kunna skapas.
4. Kör det första draget. Om man vill spela in raka delsträckor i aktuellt drag, kan man använda Pause-funktionen. För mer information om Pause, se avdelningen [Skapa rak delsträcka i kurvigt körspår](#).
5. Gör något av följande för att avsluta aktuellt drag:
  - ◆ Gör en skarp U-sväng.
  - ◆ Välj ikonen  och tryck därefter på .
  - ◆ Om *FreeForm registrering* är inställd på "På vid loggning", kan man trycka på knappen .

**Observera:** När *FreeForm registrering* är satt till "På vid loggning" kan man trycka på någon av ikonerna  eller  för att starta iregistreringen.



### Skapa en Rak AB-linje när man använder körmönstret FreeForm

1. Välj ikonen  för att sätta A-punkten.
2. Kör till slutet av draget. (minst 50 m framåt)
3. Tryck på knappen  för att sätta B-punkten och avsluta linjen.

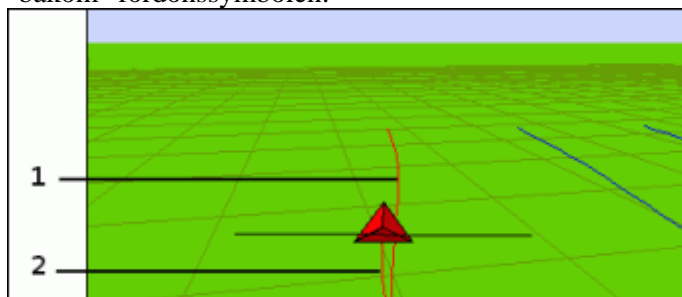
### Guidning med kurviga körspår

När man är klar med aktuellt drag och aktuell linje har registrerats, finns två olika sätt för att visa nästa

guidningslinje på skärmen.

- Gör en skarp U-sväng. Nästa guidningslinje kommer då automatiskt att visas på skärmen.
- Om man loggar en FreeForm-kurva manuellt, tryck först på  för att avsluta registreringen av aktuellt drag och tryck därefter på .

När man använder kurvigt körspår i FreeForm, fungerar detta på samma sätt som körmönstret Anpassningsbar kurva. Det innebär att varje drag kontinuerligt måste registreras av systemet eftersom nästa körspår alltid baseras på föregående drag. Att registrering pågår, visas genom att det syns en linje på skärmen "bakom" fordonssymbolen. Om det inte visas någon linje "bakom" fordonssymbolen, så sker ingen registrering, vilket innebär att systemet inte kan skapa någon guidningslinje för nästkommande drag. Blanda inte ihop den existerande guidningslinjen "framför" fordonssymbolen som visar aktuellt körspår, med registreringslinjen "bakom" fordonssymbolen:




LINJE	BESKRIVNING
1	Aktuellt körspår som visar nuvarande drag
2	Registrering av körspåret för nästkommande drag

### Skapa raka delsträckor i ett kurvigt körspår

När man kör raka delsträckor, behöver inte aktuell linje registreras eftersom nästa drag kommer genereras automatiskt.

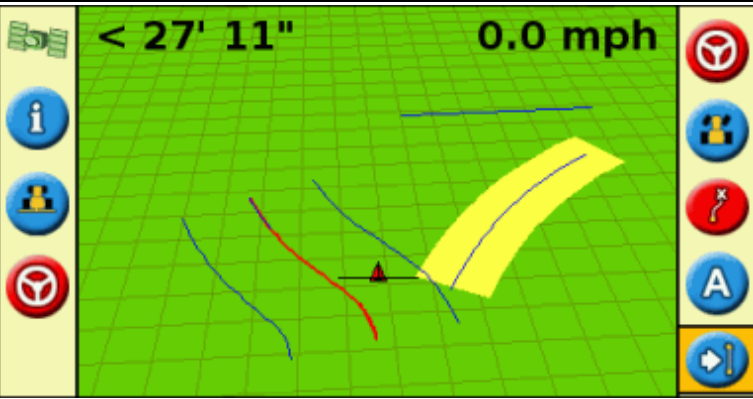
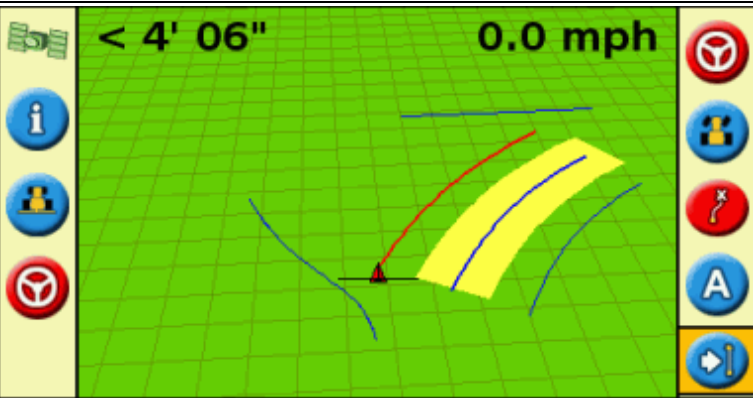
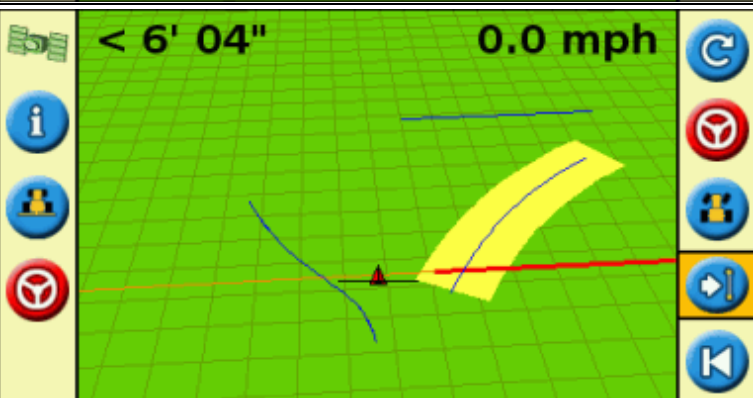
### Ikonen Nästa AB-linje

För att byta guidningslinje till en annan linje, tryck på ikonen Nästa AB-linje  När man trycker första gången på knappen, väljer systemet den närmaste "lediga" guidningslinjen. Fortsätt trycka på knappen tills den önskade linjen blir markerad.

För att kunna använda knappen Nästa AB-linje, måste fordonet befinna sig inom 1.5 redskapsbredder från en FreeForm-kurva.



Följande exempel visar hur man byter från en guidningslinje till en annan m.h.a. knappen Nästa AB-linje:

BESK	EXEMPEL
------	---------

<p>Tre olika guidningslinjer finns i närheten. Systemet har valt den linje som befinner sig närmast fordonet, (vilket för tillfället är linjen i mitten). Men man vill istället köra efter den andra kurvan.</p> <p>För att hoppa vidare till nästa guidningslinje trycker man på knappen Nästa AB.</p>	
<p>Guidningen förflyttas och följer nu den andra kurvan istället.</p>	
<p>För att flytta guidningen och istället välja den raka linjen, tryck på knappen Nästa AB igen. Då blir den raka guidningslinjen vald.</p>	

### Olika inställningar för *FreeForm registrering*

När man kör ett kurvigt körspår, måste man kontinuerligt registrera körspåret så att systemet kan generera nästa guidningslinje. Det finns ett antal olika alternativ hur systemet ska registrera aktuellt körspår:

TYP	BESKRIVNING
Manuellt	Med ikonen  startar man manuellt registreringen av FreeForm-kurvorna. Vil man stoppa registreringen manuellt, använder man ikonen  .
På vid loggning	Registrering av FreeForm-kurvor sker automatiskt när loggning av bearbetad yta är aktiverad.

Gör följande för att ändra inställning för *FreeForm Registrering* :

1. Sätt displayen till Avancerat läge.


2. Välj *Konfiguration / System / Guidning / FreeForm Registering*.
3. Välj den inställning som du vill ha.


### Använda FreeForm-kurvor på runda fält (köra runt varv efter varv)

För att köra spiralformat på ett runt fält för att komma allt närmare fältets centrum, skall man först köra fältets hela yttervarv. När man kommer tillbakt till skartpunkten igen, skall man se till att man kör över startpunkten en gång till. Därefter kan man följa den guidningslinje som systemet skapat, samtidigt som systemet registrerar aktuellt körspår. Då kommer man komma allt närmare centrum för varje varv man kör.


Om man stöter på några hinder i vägen, skall registreringen av körspår vara aktiv även då man väjer för hindret. Då kommer guidningslinjen för nästkommande varv att ta med denna "extra sväng", så att man inte får någon onödig dubbelkörning. Om man inte vill ha med denna extrasväng, bör man stänga av FreeForm registreringen under den tid man väjer för hindret. Glöm dock inte bort att starta registreringen igen så fort man passerat hindret.

### Använda FreeForm kurvor på fält med oregelbunda fältgränser

Starta och stoppa FreeForm registreringen i slutet av varje drag. Detta oavsett om man kör manuellt eller följer en guidningslinje. Om man har två eller flera guidningslinjer i fordonets närhet, använd knappen Nästa AB  för att välja vilken guidningslinje man skall följa.

Man kan när som helst lägga till en Rak AB-linje för att skapa raka parallella drag som repeteras över hela fältet. Använd knappen Nästa AB  för att hoppa mellan Raka AB-linjer och de olika FreeForm kurvorna.

## Använda guidningsystemet

Genom att trycka på ikonen  kan man skapa en ny guidningslinje och börja använda systemet.

Följande steg skall utföras för att komma igång med systemet (lite variationer beroende på vilket körmönster man väljer):

1. [Ange information om ditt fordon.](#)
2. [Välj vilket körmönster som ska användas.](#)
3. [Ange kompletterande information för det valda körmönstret \(om det behövs\):](#)
  - ◆ Ange önskad körriktning (endast för körmönstret A+ riktning)
  - ◆ Ange hur många varv som krävs för vändtegen (endast körmönstret Vändtegen)
4. [Spela in det första körspåret samtidigt som man börjar köra i fältet.](#)

### Steg 1. Ange information om fordonet

1. I huvudfönstret, välj  och tryck sedan på  :



2. Ange redskapets bredd och tryck sedan på **⊗** . Fönstret för *Dubbelkörning/mista* visas.
3. Välj något av följande alternativ:
  - ◆ Om du vill att dragen skall vara precis "kant i kant" utan vare sig mistor eller dubbelkörning, skall du inte ändra standardinställningen. (0 avstånd)
  - ◆ Om du vill ha ett visst avstånd dubbelkört i varje drag, tryck **▲** för att ange hur mycket som ska köras dubbelt. (Detta används för att vara säker på att inte få några mistor)
  - ◆ Om du vill ha en mista mellan varje drag, tryck **▼** och ange hur mycket mista du skall ha. (Detta används om man vill vara säker på att inte få någon dubbelkörning av misstag)
4. Tryck **⊗** . Skärmen *Offsetavstånd framåt/bakåt* visas.
5. Ange hur långt bakom GPS–antennen som redskapet arbetar, och tryck därefter **⊗** . Fönstret *Offsetavstånd Vänster/höger* visas.
6. Ange hur långt till vänster/höger om GPS–antennen som redskapets centrumlinje befinner sig och tryck därefter på **⊗** . Skärmbilden *Körmönster* visas.

## Steg 2. Välj körmönster

*Observera: Ett nytt fält skapas automatiskt när man har valt körmönster.*

1. I fönstret *Körmönster* , tryck **▲** eller **▼** tills du hittar det körmönster du vill använda. För detaljerad information om de olika körmönstren, se kapitel [Körmönster](#)
2. Tryck **⊗** .
  - ◆ Om man väljer körmönstret A+ riktning, visas skärmbilden *A+ Heading* . Se steg 3.
  - ◆ Om man väljer körmönstret Vändteg, visas skärmbilden *Vändtegsvarv* . Se steg 3.
  - ◆ Om man väljer något av körmönstren; Rak AB, Identisk kurva, Anpassningsbar kurva, FreeForm, eller Cirkel, visas skärmbilden för guidning och man kan börja använda guidningssystemet. För att börja köra, se Steg 4.

## Steg 3. Ange extra guidningsinformation (om det behövs)

### Ange önskad körriktning för körmönstret A+ riktning

När man skapar en A+ linje, måste man ange vilken körriktning som man vill ha:



1. I skärmbilden *A+ Riktning* , tryck ▲ eller ▼ tills den önskade körriktningen visas.

*Observera:* Förvald körriktning när skärmbilden öppnas är satt till den riktning som den förra AB-linjen hade. Detta gör att man enkelt kan återanvända föregående AB-linje.

2. Tryck OK . Skärmbilden för guidning visas.

#### Ange antal varv på vändtegen

När man skall använda körmönstret Vändteg, måste man ange hur många varv man skall köra på vändtegen.

Detta är det antal varv som skall skapas när registreringen av det första vändtegsvarvet är klar.



1. I skärmbilden *Vändtegsvarv* , trycker man på ▲ eller ▼ tills man valt önskat antal varv på vändtegen.
2. Tryck OK . Skärmbilden för guidning visas.

#### Steg 4. Registrera det första kördraget för fältet.

1. Kör till startpunkten.

*Observera:* Om man använder vändtegsmönstret, sätt startpunkten och börja därefter köra.

2. Sätt Punkt A.

3. Kör minst 50 m framåt, samtidigt som guidningslinjen registreras automatiskt.

**Observera:** Om man använder körmönstret Cirkel, skall fordonets ena hjul köra i ett av de körspår för bevattningsrampen som är ytterst på fältet.


4. Sätt Punkt B. (om det behövs för valda körmönstret)

**Observera:** För körmönstret Vändteg, välj  eller kör tillbaks till spåret vid startpunkten, så att systemet kan skapa övriga guidningslinjer.


5. Sväng runt och börja därefter använda guidningen.

## Loggning av bearbetad yta

Loggningsfunktionen färgar ytan bakom fordonet för att visa vilken yta som har behandlats. Om man kör en andra gång över en yta som redan är behandlad, ändras färgen så att man kan se var man har kört dubbelt.

För att starta loggningsfunktionen, tryck  samtidigt som man kör:



- Ikonen för loggningsfunktionen ändras när loggningen är aktiverad.
- I skärmbilden för guidning, visas loggningsspåret bakom fordonet.

Tryck på  för att stänga av loggningsfunktionen.

**Observera:** Det kan i verkligheten vara en fördröjning mellan den tidpunkt som loggningen startar/stoppas på skärmen och den tidpunkt som redskapet börjar/slutar arbeta. För att kompensera för detta, kan man ange ett värde som fördröjer start/stopp av loggningen så lång tid som redskapet behöver. Detta värden kan endast justeras när man använder Avancerat läge. Se [Fördröjning loggning](#).

## Skapa raka delsträckor på vändteg och kurvor

Du kan skapa raka delsträckor på när du registrerar körspåret för vändteg eller kurvor:

1. Välj  aktivitetsikonen för att starta inspelningen av den raka delsträckan.
2. Kör delsträckan.
3. Välj  aktivitetsikonen för att avsluta inspelningen av den raka delsträckan ock återgå till att registrera ett kurvigt körspår igen.

## Paus / Fortsätt

När du väljer pausikonen kommer en ikon som visar din exakta position när guidningen pausades, upp på skärmbilden.



De två statustextfunktionerna längst upp på skärmbilden visar din nuvarande position relativt till pauspositionen :



FUNKTION	BESKRIVNING
Avstånd	Fordonets nuvarande avstånd från pauspositionen.
Riktning	Fordonets nuvarande position relativt till pauspositionen Till exempel: 0° = pekar rakt mot pauspositionen 180° = pekar rakt ifrån pauspositionen

För att pausa guidning, välj  ikonen och tryck sedan .

När du pausar guidning:


- Det körspår som du körde på när du pausade visas, även om du kör över till ett annat körspår.
- Pausfunktionen kommer ihåg din position även om displayen är avstängd.

### Återgå till pausposition



1. Sväng fordonet tills *Riktning* statustextfunktionen är 0.0° (så att du är på väg rakt mot pauspositionen).
2. Kör framåt tills värde för *Avstånd* är nära 0 m. Det betyder att du nästan är tillbaka till pauspositionen. På skärmbilden skall traktorsymbolen vara i närheten av paussymbolen.
3. Ställ fordonet rakt över traktorsymbolen.
4. Välj  ikonen och tryck sedan  för att fortsätta med guidning.

# Avancerat läge, Guidning

## Nollställ guidning

Använd knappen  för att skapa ny eller hämta sparad fält eller linje.

För att avsluta aktuellt fältarbete:

1. Välj ikonen .
2. Tryck på . Skärmbilden *Nollställ guidning* visas:



3. Välj något av de fyra olika alternativen och tryck sedan .

Varje alternativ har ett antal olika steg för att ange önskad information.

VÄLJ ...	FÖR ATT ...	MER INFO...
Skapa nytt fält	Skapa ett nytt fält och därefter skapa en ny guidningslinje eller hämta en sparad linje.	<a href="#">Skapa nytt fält</a>
Lägg till AB linje	Lägg till en ny guidningslinje i aktuellt fält.	<a href="#">Lägg till AB linje</a>
Välj AB linje	Välj mellan tidigare sparade guidningslinjer i aktuellt fält.	<a href="#">Välj AB linje</a>
Välj sparat fält	Hämta ett tidigare sparad fält och hämta sedan en sparad guidningslinje.	<a href="#">Välj sparat fält</a>

## Skapa nytt fält

Följande steg ska göras:

1. [Ange namn på Fältarbetet och fältet](#)
2. [Ange redskapets egenskaper \(arbetsbredd, sidoförskjutning mm.\)](#)

3. Välj körmönster
4. Kör första draget och skapa guidningslinjen

### Step 1: Ange namn på fält och fältarbete

Skärmbilden *Godkänn Inställningarna* visas.

1. Välj *Klient* och tryck sedan på **OK**.
2. Gör något av följande alternativ:
  - ◆ Välj en existerande klient från listan.
  - ◆ Ange namnet på en ny klient
  - ◆ Acceptera det klientnamn som redan är ifyllt.
3. Repetera punkt 2 för Gård, Fält och Fältarbete.
4. Välj *Fortsätt* och tryck sedan på **OK**.

### Steg 2: Ange redskapsinställningar


Skärmbilden *Redskapsbredd* visas:



1. Tryck **▲** eller **▼** för att justera redskapets arbetsbredd och tryck sedan på **OK**. Då visas skärmbilden *Överlapp/mista* istället.

**Observera:** Om man inte vill ha några mistor, kan man ange ett värde som kompenserar för GPS-källans felmarginal.

2. Gör något av följande:
  - ◆ Om man vill att dragen skall vara precis kant-i-kant, med full arbetsbredd utan några mistor, skall värdet vara 0 för *Överlapp/mista*.
  - ◆ Om man vill att dragen skall överlappa varandra så skall man trycka på **▲** tills önskat avstånd visas. (Detta används när man inte vill få någon mista om man vinglar till lite, eller då man använder en mindre noggrann GPS-källa)
  - ◆ Om man vill ha en mista mellan dragen (eller vill vara helt säker på att inte riskera någon överlappning), tryck **▼** tills önskat avstånd visas.
3. Tryck **OK**. Då visas skärmbilden *Offset framåt/bakåt*.
4. Ange hur långt framför/bakom GPS-antennen som redskapet arbetar. Observera att avståndet är relativt GPS-antennen. Tryck därefter på **OK**. Skärmbilden *Vänster/höger offset* visas.

5. Ange avståndet mellan redskapets centrumlinje och GPS-antennen, samt om redskapets centrumlinje är till höger eller vänster om GPS-antennen. Tryck därefter på  . Då visas skärmbilden *Körmönster* .

### Steg 3: Välj körmönster

Välj vilket körmönster som skall användas för det aktuella fältet. För beskrivning av de olika körmönstren, se [Körmönster](#).




Några av körmönstren kräver extra information.

OM MAN VÄLJER...	MÅSTE MAN...
A+ riktning	Ange körriktning i grader.
Vändteg	Ange antal drag på vändtegen.

När man har angett den information som krävs, kommer huvudskärmen för guidning att visas.

### Steg 4: Kör första draget och definiera körspåret.

Beroende på vilket körmönster man valt, är någon av nedanstående ikoner tillgängliga:

-  (Starta Rak AB Linje, A+, Identisk Kurva, Anpassningsbar Kurva eller Cirkel)
-  (Starta Vändteg)
-  (Starta registrering av FreeForm-kurva)

Kör till önskad startpunkt och tryck på ikonerna för att börja definiera körspåret.

För mer information om de olika körmönstren, se [Körmönster](#).

## Skapa ny linje

Man kan lägga till en ny guidningslinje till ett fält som tidigare har skapats. Ett fält kan ha flera olika linjer sparade på samma fält.

1. Välj ikonerna Avsluta guidning i den högra listan med ikoner.
2. Välj Lägg till AB linje.

Följande steg skall göras:

1. [Ange redskapsinställningar.](#)
2. [Välj körmönster.](#)
3. [Kör första draget och definiera körspåret.](#)

### Steg 1: Ange redskapsinställningar.

Skärmbilden *Redskapsbredd* visas:



1. Tryck ▲ eller ▼ för att ändra redskapsbredden och tryck sedan på OK . Skärmbilden *Överlap/mista* visas då.
2. Gör något av följande:
  - ◆ Om man vill att dragen skall vara kant-i-kant utan vare sig överlapp eller mista, skall värdet för *Överlap/mista* vara 0.
  - ◆ Om man vill att dragen skall överlappa varandra, tryck på ▲ och ange önskat avstånd.
  - ◆ Om man vill ha en mista mellan dragen, tryck på ▼ och ange önskat avstånd.
3. Tryck OK . Då visas skärmbilden *Offset framåt/bakåt*.
4. Ange hur långt framför/bakom GPS-antennen som redskapet arbetar. Observera att avståndet är relativt GPS-antennen. Tryck därefter på OK . Skärmbilden *Vänster/höger offset* visas.
5. Ange avståndet mellan redskapets centrumlinje och GPS-antennen, samt om redskapets centrumlinje är till höger eller vänster om GPS-antennen. Tryck därefter på OK . Då visas skärmbilden *Körmönster* .

## Steg 2: Välj körmönster

Välj vilket körmönster som skall användas för det aktuella fältet. För beskrivning av de olika körmönstren, se [Körmönster](#).




Några av körmönstren kräver extra information.

OM MAN VÄLJER...	MÅSTE MAN...
A+ riktning	Ange körriktning i grader.
Vändteg	Ange antal drag på vändtegen.

När man har angett den information som krävs, kommer huvudskärmen för guidning att visas.

## Step 3: Kör första draget och definiera körspåret.

Beroende på vilket körmönster man valt, är någon av nedanstående ikoner tillgängliga:

-  (Starta Rak AB Linje, A+, Identisk Kurva, Anpassningsbar Kurva eller Cirkel)
-  (Starta Vändteg)
-  (Starta registrering av FreeForm-kurva)

Kör till önskad startpunkt och tryck på ikonen för att börja definiera körspåret.

För mer information om de olika körmönstren, se [Körmönster](#).

## Välj sparad AB-linje

Om man har sparad flera olika AB-linjer på ett fält, måste man välja vilken av linjerna man vill använda. Samtliga AB-linjer man skapar, sparas automatiskt utan att man behöver vidta några speciella åtfärder.

För att hämta en sparad AB-linje:

1. [Välj önskad AB-linje](#)
2. [Ange redskapsinställningar](#)
3. [Ange antal vändtegsvarv \(om det krävs\)](#)

### Steg 1. Välj AB-linje



1. I skärmbilden *Nollställ guidning*, välj *Välj sparad fält*.


Om det endast finns en guidningslinje för det aktuella fältet, kommer denna linje att väljas automatiskt. Se nästa steg [Redskapsinställningar](#).

Om det finns fler än en guidningslinje, kommer skärmbilden *Välj lagrad AB* komma fram. I denna skärmbild kan man se de olika linjer som är sparade.






2. För att välja en lagrad AB-linje:
  - a. Tryck ▲ eller ▼ för att stega igenom de olika AB-linjerna.

**Observera:** Man kan endast välja de linjer som ligger inom det område som visas på skärmen. Om man vill öka eller minska det område som är synligt kan man göra det med knapparna på vänster sida av skärmen. För att öka eller minska områdets utbredning, tryck på  eller .






- b. Välj den linje man vill använda och tryck därefter på . Skärmbilden *Skapa nytt fältarbete* visas.
- c. Justera redskapsinställningarna om det är nödvändigt.

## Steg 2: Justera redskapsinställningarna (om det är nödvändigt)

För att få ut mesta möjliga nytta av systemet skall man ange korrekta uppgifter för det redskap man använder. Om redskapet arbetar sidoförskjutet bakom traktorn, och man inte kalibrerar systemet för detta, kommer det bli mistor och dubbelkörningar i fältet. Detta helt i onödan.

1. Tryck  eller  för att ange redskapets arbetsbredd. Tryck sedan på . Skärmbilden *Överlapp/mista* visas.




**Observera:** Om man inte vill ha några mistor, kan man ange ett värde som kompenserar för GPS-källans felmarginal.

2. Gör något av följande alternativ:
  - ◆ Om man vill att dragen skall vara precis kant-i-kant, med full arbetsbredd utan några mistor, skall värdet vara 0 för *Överlap/mista*.
  - ◆ Om man vill att dragen skall överlappa varandra så skall man trycka på  tills önskat avstånd visas. (Detta används när man inte vill få någon mista om man vinglar till lite, eller då man använder en mindre noggrann GPS-källa)
  - ◆ Om man vill ha en mista mellan dragen (eller vill vara helt säker på att inte riskera någon överlappning), tryck  tills önskat avstånd visas.
3. Tryck . Då visas skärmbilden *Offset framåt/bakåt*.
4. Ange hur långt framför/bakom GPS-antennen som redskapet arbetar. Observera att avståndet är relativt GPS-antennen. Tryck därefter på . Skärmbilden *Vänster/höger offset* visas.
5. Ange avståndet mellan redskapets centrumlinje och GPS-antennen, samt om redskapets centrumlinje är till höger eller vänster om GPS-antennen. Tryck därefter på . Då visas skärmbilden *Körmönster*.

## Steg 3: Ange antal drag på vändtegen

Om den linje man valt är en vändtegslinje, kommer skärmbilden *Vändtegsvarv* visas:



1. Tryck  eller  tills antal varv är korrekt.
2. Tryck . skärmbilden för guidning kommer visas och den valda vändtegslinjen är aktiverad.

## Välja (läsa in) ett sparad fält



**Observera:** Man behöver inte utföra någon extra åtgärd för att spara ett fält. Detta görs automatiskt av systemet när fältet skapas.

Gör följande för att läsa in ett sparad fält:



1. Välj vilket fält som skall läsas in.
2. Skapa ett sparad fältarbete eller skapa ett nytt.
3. Välj vilket körspår som skall användas.
4. Ändra redskapsinställningarna (om det behövs).



Dessa steg beskrivs nedan.


### Steg 1. Välj vilket fält som skall läsas in

1. I skärmbilden *Nollställ Guidning*, tryck på  för att markera *Välj sparad fält* och tryck sedan på . Skärmbilden *Välj sparad fält* visas. Denna visar de linjer som har sparats för de fält som ligger närmast fordonets position:



2. Tryck  eller  för att hoppa runt bland de olika fälten.

**Observera:** Man kan endast välja blanda de fält som befinner sig inom det zoomintervall som visas i skärmens vänstra del. För att ändra zoomintervall och se fler eller färre fält, tryck på knapparna  eller .

3. Tryck  Då visas skärmbilden *Skapa eller välj fältarbete*



## Steg 2: Skapa eller välj fältarbete

1. I listan visas alla sparade fältarbeten för fältet. Tryck eller tills önskad rad är markerat:
  - ◆ För att fortsätta med ett tidigare sparat fältarbete, markera det önskade fältarbetet.
  - ◆ För att starta ett nytt fältarbete på ett tidigare sparat fält. välj Skapa nytt.
2. Tryck .

Om man valt *Skapa nytt*, måste man namnge det nya fältarbetet.

**Observera:** Om vill skapa en ny linje för det aktuella fältet, kan man först hämta en sparad linje för fältet. När fältet sedan visas i guidningsfönstret, trycker man på ikonen **Nollställ guidning** och väljer sedan **Lägg till AB linje** .

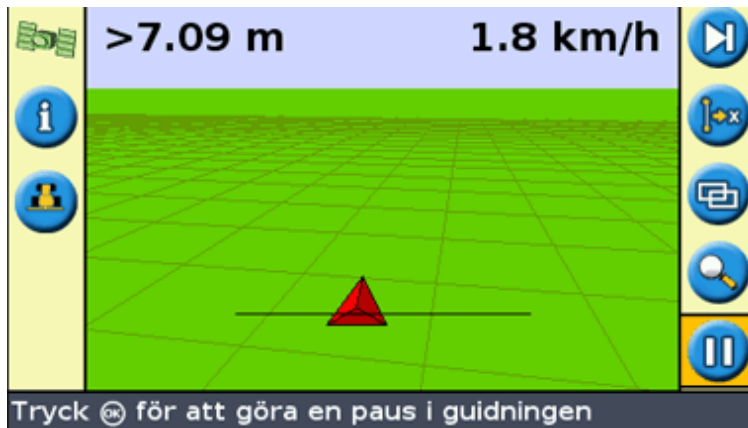
Något av följande alternativ händer:

- ◆ Om det endast finns en sparad linje, blir den automatiskt vald. Se Steg 4: Redskapsinställningar
- ◆ Om det finns mer än en sparad linje, visas skärmbilden *Välj sparad AB linje* .



## Steg 3: Välj vilken AB linje som man skall använda

1. Tryck eller en eller flera gånger tills önskad linje är markerad.
2. Tryck . Nästa sida i skärmbilden *Välj sparad AB linje* visas:



#### Steg 4: Redskapsinställningar

För att få ut mesta möjliga nytta av systemet skall man ange korrekta uppgifter för det redskap man använder. Om redskapet arbetar sidoförskjutet bakom traktorn, och man inte kalibrerar systemet för detta, kommer det bli mistor och dubbelkörningar i fältet. Detta helt i onödan.

1. Tryck eller för att ange redskaps arbetsbredd. Tryck sedan på . Skärmbilden *Överlapp/mista* visas.

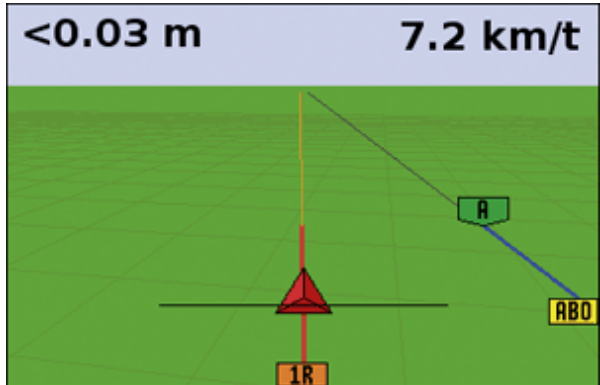
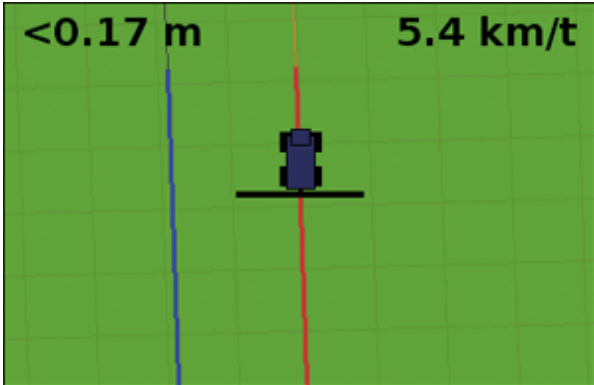
**Observera:** Om man inte vill ha några mistor, kan man ange ett värde som kompenserar för GPS-källans felmarginal.

2. Gör något av följande alternativ:
  - ◆ Om man vill att dragen skall vara precis kant-i-kant, med full arbetsbredd några mistor, skall värdet var 0 för *Överlapp/mista* .
  - ◆ Om man vill att dragen skall överlappa varandra så skall man trycka på tills önskat avstånd visas. (Detta används när man inte vill få någon mista om man vinglar till lite, eller då man använder en mindre noggrann GPS-källa)
  - ◆ Om man vill ha en mista mellan dragen (eller vill vara helt säker på att inte riskera någon överlappning), tryck tills önskat avstånd visas.
3. Tryck . Då visas skärmbilden *Offset framåt/bakåt* .
4. Ange hur långt framför/bakom GPS-antennen som redskapet arbetar. Observera att avståndet är relativt GPS-antennen. Tryck därefter på . Skärmbilden *Vänster/höger offset* visas.
5. Ange avståndet mellan redskapets centrumlinje och GPS-antennen, samt om redskapets centrumlinje är till höger eller vänster om GPS-antennen. Tryck därefter på . Då visas skärmbilden *Körmönster* .

# Avancerat läge, tilläggfunktioner

## Vyer

Det finns två olika vyer att välja mellan när systemet är inställt på *Avancerat läge*.

PERSPEKTIVVY (3D-VY)	PLANVY (2D-VY)
	

Vilken vy som skall användas styrs av inställningen *Skärmbild/Display*

VAL	BESKRIVNING
Auto Vändteg (default)	Visar 3D-vy när man kör i draget och 2D-vy på vändtegen.
Auto aktiverad	Visar 3D-vy när EZ-Steer är aktiverad och 2D-vy när EZ-Steer är avaktiverad.
Manuell	Man byter mellan 2D-vy och 3D-vy manuellt med en funktionsknapp.

Alternativen *Auto Vändteg* och *Auto aktiverad* byter vy automatiskt. Med alternativet *Manuell* ändrar man detta själv.


## Ändra inställning för vyer

För att ändra inställning, välj *Inställningar/ System / Skärmbild / Display*.

## Flytta

Använd *Flytta*-funktionen när man vill korrigera guidningslinjes position för:






- GPS-positionens avdrift som beror på att man tagit en paus eller stängt av och startat utrustningen igen.
- GPS satelliternas utbredning över himlakroppen har förändrats under tiden man kör i fält.

Varje tryck på *Flytta*-knappen förflyttar guidningslinjen det avstånd som man angett för parametern *Steg Flytta-värde*. Exempel: Om parametern är satt till 3 cm och man trycker på knappen  två gånger, kommer

det totala flytta-avståndet att vara 6 cm till höger.

**Knapparna för att flytta vänster resp. höger:**  

Funktionen *Flytta* förflyttar guidningslinjen i små steg till vänster eller höger relativt fordonets färdriktning. Funktionen skall användas när man vet att man kör exakt online men displayen ändå visar ett litet offlineavstånd:

Flytta-värdet är alltid relativt fordonets färdriktning. För att förflytta guidningslinjen, tryck  eller  en eller flera gånger tills ikonen *Flytta vänster*  eller *Flytta höger*  blir markerad. Tryck därefter på  för att flytta guidningslinjen.

När man använder *Enkelt läge* kan man inte ändra hur stora steg som Flytta-funktionen skall ta varje gång.

Detta är dock möjligt att göra i *Avancerat läge*.

**Ändra värdet för vilket avstånd som varje tryck på Flytta skall motsvara**

Standardinställningen är 3 cm (metric) eller 2" (US/imperial).

För att ändra detta värde, välj *Konfigurering / System / Guidning / Steg Flytta-värde*.




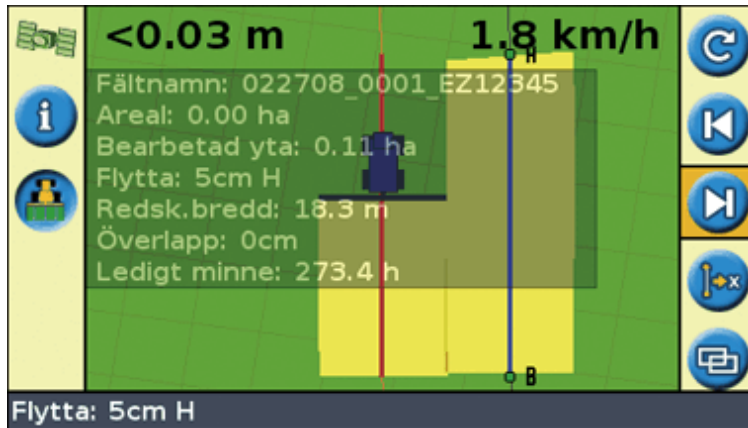
**Observera:** Max värde är 30 cm (12").

För att sätta flytta-värdet till 0, kan man välja *Konfigurering / System / Guidning / Återställ Flytta*.

**Visa aktuellt Flytta-värde**


Det finns två olika sätt att se hur mycket Flytta-värde man för tillfället kör med:

- Aktuellt Flytta-avstånd visas i meddelanderaden längst ned i skärmbilden när någon av Flytta-ikonerna är markerade.
- Den första informationsfliken visar aktuellt Flytta-avstånd. Tryck på knappen the .



### Nollställ Flytta-avståndet automatiskt efter varje drag

Man kan ställa in displayen att automatiskt sätta Flytta-avståndet till 0 varje gång man börjar ett nytt drag:

1. Välj *Konfigurering / System / Guidning / nollställ Flytta-värde vid spårslut*.
2. Markera *På* och tryck sedan på .

Varje gång man avslutar ett drag och påbörjar nästa drag, kommer Flytta-värdet att sättas till 0 och guidningslinjen återgår till sin ordinarie position.

### Funktionen Flytta hit


Med funktionen Flytta hit förflyttas guidningslinjen direkt till fordonets nuvarande position.

Förflyttningen av guidningslinjen kan sparas så att man senare kan återanvända guidningslinjens på dess nya position. Detta är användbart vid arbete med hög noggrannhet, t.ex. vid sättning av radrödor då man vill sidoförflytta alla guidningslinjer en halv arbetsbredd jämfört med föregående år för att inte köra i samma spår. (För att utnyttja detta över flera år, krävs högre återkommande noggrannhet än GPS-korrektion med EGNOS klarar)

För att flytta linjerna:

1. Kör fordonet längs den guidningslinje som man vill använda.

**Observera:** Om vinkeln mellan guidningslinjen och fordonets körriktning är över 10 grader, kommer ett felmeddelande att visas. Man måste köra någorlunda parallellt med guidningslinjen.

2. Välj knappen  Skärmbilden *Flytta hit* visas:



3. Välj något av följande:

VAL	BESKRIVNING
Avbryt	Avbryt utan att göra någonting.
Flytta men spara inte	Guidningslinjen flyttas till fordonets aktuella position. Men när man lämnar aktuellt fält kommer linjens position att återgå.
Flytta och spara nytt	Guidningslinjen flyttas till fordonets aktuella position och sparas så att den kan återanvändas vid senare tillfällen.

## Ställa in display och ljusramp

### Ljusstyrka på ljusrampens LED-lampor

Man kan justera ljusstyrkan på ljusrampens LED-lampor. Öka ljusstyrkan vid starkt solsken så att lamporna syns tydligare. Under mörka förhållanden kan man sänka ljusstyrkan för att inte bli bländad av ljusrampen.

För att ändra ljusstyrkan på LED-lamporna, välj *Konfigurering / System / Skärmbild / LED Styrka*.

### Ställa in bakgrundsbelysning

Inställningen för bakgrundsbelysning anger hur hög ljusstyrka som önskas på skärmen. Öka värdet vid starkt solsken för att förbättra läsbarheten. Minska värdet under mörka förhållanden för att inte bli bländad av skärmen.

För att ändra inställning, välj *Konfiguration / System / Skärmbild / Bakgrundsbelysning*.

### Ändra transparens på statusfönster

För mer information om statusfönstren, se [Statusfönster](#).

Bakgrunden på statusfönstren kan göras mer eller mindre transparenta. För att ändra detta, välj *Konfigurering / System / Skärmbild / Transparens statusfönster*.

10 motsvarar solid svart. 1 motsvarar en knappt synbar bakgrund.

### Ändra LED mode

Det finns två olika LED mode:

MODE	BESKRIVNING
Följ (default)	Följ LED-lamporna för att stanna kvar på linjen, d.v.s. styrs år det håll vars LED-lampor lyser. LED-lamporna visar guidningslinjens position i relation till fordonets position. Exempel; Om fordonet kör offline till vänster om guidningslinjen, kommer de högra LED-lamporna att lysa.
Dra	För att hålla sig i körspåret skall man centera LED-lamporna. Lamporna representerar fordonets position relativt guidningslinjen. Exempel; Om fordonet kör offline till vänster om guidningslinjen, kommer de vänstra LED-lamporna att lysa.

För att ändra LED-mode, välj *Konfigurering / System / Guidning / LED mode*.

### LED avstånd

LED avståndet anger hur stort avstånd som varje LED-lampa skall representera. Som standard är avståndet 30 cm (12").

För att ändra LED avstånd, välj *Konfigurering / System / Guidning / LED avstånd*.

### Välj enheter

Visar vilket enhetssystem som man tidigare valt i *Snabbstartshjälp* . Som standard är US/imperial valt.

För att ändra enhetssystem, välj *Konfigurering / System / Skärmbild / Enheter*.

### Ändra tidszon

Displayen tar emot aktuell tid från GPS-signalen, och gör om den till UTC-tid (Coordinated Universal Time, tidigare kallad Greenwich Mean Time).

Ange skillnaden mellan lokal tid och UTC-tid så att systemet kan visa den lokala tiden. Detta görs i *Konfigurering / System / Skärmbild / Tidszon*.

Några av världens tidszoner syns nedan.

TIDSZON	TIDSFÖRSKJUTNING	TIDSFÖRSKJUTNING SOMMARTID
Sverige	+1:00	+2:00
US Central	-6:00	-5:00
US Mountain	-7:00	-6:00
US Pacific Time	-8:00	-7:00

Australia East	+10:00	+11:00 (utom Queensland)
Australia Central	+9:30	+10:30 (utom Northern Territory)
Australia West	+8:00	+9:00

En positiv tidszon visar att tidzonen ligger före Greenwich, England. En negativ tidszon ligger efter.

## Köra på stora fält

Vid avstånd längre bort än 10 km (6.2 miles) från den första AB-linjen, gör jordens krökning att GPS-positionernas noggrannhet försämras. Därför är systemet begränsat till att hantera maximalt 1024 drag till vänster om, och 1024 till höger om den AB-linje man skapat.

Gör något av följande alternativ om man behöver köra mer än 1024 drag till höger eller vänster om AB-linjen:

- Skapa en ny AB-linje
- Använd körmönstret A+ riktning, och kopiera riktningen på den AB-linje man redan använt.

Detta säkerställer att man hela tiden kör med bästa möjliga noggrannhet.

## Köra skarpa svängar

Systemet EZ-Guide 250 jämnar ut skarpa svängar. Detta gör det enklare för föraren (eller EZ-Steer) att följa skarpa svängar utan att riskera att svänga för mycket. Men eftersom guidningslinjen rätas ut mer och mer, kan det resultera i mindre mistor mellan dragen.

### Minsta kurvradie

Detta värde anger vilken minsta radie som skall registreras för krökar på en kurvig AB-linje. Funktionen jämnar ut skarpa kurvor och möjliggör att autostyrningen skall få kunna följa den kurviga linjen. Om man har alltför skarpa krökar, kommer inte systemet att kunna styra fordonet efter linjen.


Med inställningen *Automatisk* sätts kurvradien till 80% av aktuell arbetsbredd, dock minst 10 m. Med inställningen *Manuell* kan man själv ange vilket värde som önskas. Om man vill att systemet skall kunna skapa skarpa svängar, skall värdet sättas lågt.

Om man kör ett litet fordon som klarar av att ta skarpa svängar, kan man sätta ett lågt värde. Om man kör ett stort fordon som inte klarar skarpa svängar, skall man sätta ett högre värde.


För att justera denna inställning, gå till *Konfigurering / System / Guidning / Minsta kurvradien* och välj *Manuell*. Ange sedan det värde som önskas.

## Funktioner för loggning av bearbetad yta

Man kan ange hur loggning av bearbetad yta skall startas och stoppas:

ALT	BESKRIVNING
Inaktiverad	Loggningen är avstängd.
Manuell	Loggning startas och stoppas manuellt med knappen  .
Aktiverad	Loggning pågår när autostyrningen är aktiverad.
Brytare	Loggningen styrs av en extern brytare

För att ändra inställningar för loggning av bearbetad yta:

1. I avancerat läge, välj *Konfigurering / System / Guidning / Loggning av bearbetad yta*. Skärmbilden *Loggning av bearbetad yta* visas.
2. Välj önskad inställning och tryck sedan på  .

## Lägga till fördröjning av loggningen

Vissa redskap har en fördröjning mellan aktivering tills redskapet börjar arbeta. Exempelvis kan ventilerna på en spruta ha en fördröjning på 1.5 sekund eller mer för öppning och stängning. Denna fördröjning kan man kompensera för så att loggningen av bearbetad yta stämmer bättre överens med verkligheten.

Kompensering görs genom att man anger en tidsfördröjning mellan aktivering tills loggning av bearbetad yta startar. Då kommer loggningen på skärmen och verkligheten att stämma bättre överens.

Välj *Konfigurering / System / Guidning / Loggning på/av-fördröjning* , för att ange en tidsfördröjning.

När man aktiverar loggningen, väntar systemet den angivna tiden innan loggningen på skärmen startas.

När man stänger av systemet, väntar loggningen den angivna tiden innan loggningen stängs av.

## Ange Look Ahead-tid

Look Ahead-tiden används för att förutse händelser i förväg så att systemet kan kompensera för fordonets reaktionstider samt aktuell hastighet.

Stora fordon som kräver lång tid för att svänga, skall ha högre Look Ahead-tid.

**Observera:** För fyrhjulsdrivna midjestyrd traktorer skall man alltid sätta Look Ahead-tiden till 0.

Look Ahead-tiden juseras under *Konfigurering / System / Guidning / Look Ahead*.

## Aktivera utsignal av hastighetspuls (Radar utsignal)

EZ-Guide 250 guidningssystem kan skicka ut signaler i form av simulerad markradar med fördefinierad pulsfrekvens. Detta kan användas för att:

- Ersätta befintlig markradar som används för att mäta fordonets verkliga hastighet.
- Skicka hastighetsinformation till övrig styrutrustning som kan hantera hastighetspulser, t.ex. skördekartering eller styrdatorer för gödningspridare och sprutor.

För att kunna leverera ut signaler som simulerad markradar, behövs kabelsatsen "radar sensor cable kit and all-port cable " (P/N 64045). Kontakta din lokala leverantör för mer information.

### Ansluta utrustning för att ta emot hastighetspulser

För att ansluta displayen till en redskapsdator:

1. Anslut kontakten R1 på radarkabeln till kontakten P5 på flerportskabeln (P/N 64045).
2. Anslut kontakten P2 på radarkabeln till den utrustning som skall ta emot hastighetssignalerna.
3. Om det behövs, använd en övergång för att ansluta redskapsdatorns brytare med kontakten P3 på radarkabeln.

### Ställa in displayen

1. Välj *Konfigurering / System / Radar utsignal*:



2. Ställ in inställningarna för Radar utsignal:

- ◆ *Radar aktiverad* måste vara På.
- ◆ *Radarfrekvens* anger den frekvens som den anslutna utrustningen använder. De flesta Raven och Midtech kontroller använder 58.94 Hz/mph (34.80 Hz/kph).

För mer information, se dokumentationen som följer med radarkabeln samt dokumentationen för den utrustning som skall anslutas. **Observera:** *Kontrollera att Radarkrekvensen har angivits med rätt enhet. Räkna annars om hastigheten från mph till km/h eller vice versa.*

### Ställa in redskapsdatorn

Raven styrdator:

1. Kontrollera att speed input står på Speed Radar SP2.

Normalt anger man denna inställning när man kalibrerar utrustningen första gången. De alternativ man brukar kunna välja mellan är oftast SP1 eller SP2. SP2 skall användas för att ta emot data från hastighetsradar. För mer information, se dokumentationen för Raven–utrustningen.

2. Kontrollera att hastighetskalibreringen är korrekt. För bästa resultat bör hastighetskalibreringen göras om och justeras för de nya insignalerna från EZ–Guide 250.

För information om hur man kalibrerar utrustningen, se dess dokumentation.

**Observera:** Det snabbaste sättet att kontrollera kalibreringen är att jämföra den hastighet som visas i styrdatorns display med den hastighet som visas i displayen för EZ–Guide 250.

Midtech styrdator:

1. Kontrollera att hastighetskalibreringen är korrekt. För bästa resultat bör hastighetskalibreringen göras om och justeras för de nya insignalerna från EZ–Guide 250.

För information om hur man kalibrerar utrustningen, se dess dokumentation.


**Observera:** Det snabbaste sättet att kontrollera kalibreringen är att jämföra den hastighet som visas i styrdatorns display med den hastighet som visas i displayen för EZ–Guide 250.

## Spela in händelser

Systemet EZ–Guide 250 kan spela in händelser som sker i systemet för att kunna spela upp dessa vid ett senare tillfälle igen, exempelvis vid felsökning eller analys. Denna funktion skall endast användas efter kontakt med supportpersonal.

## Återställ systemet till standardinställningar

**Observera:** När man återställer systeminställningarna, kommer informationen om fält att förbli opåverkad.

1. Välj *Konfiguration / System / Återställ standardinställningar*. Skärmbilden *Återställ standardinställningar* visas.
2. Välj Ja och tryck .

# Avancerat läge, GPS-korrektion

## Välja GPS-korrektionssignal


Termen GPS korrektion används för att beskriva vilken typ av GPS-signal samt korrektionssystem som används.

VAL	BESKRIVNING
WAAS (Wide Area Augmentation System)	WAAS korrektion är ett tillägg till de vanliga GPS signalerna för att förbättra noggrannheten. WAAS är endast tillgängligt i USA, södra Kanada och de norra delarna av Mexico. Det är kostnadsfritt att använda systemet.
EGNOS (European Geostationary Navigation Overlay Service)	EGNOS korrektion är ett tillägg till de vanliga GPS signalerna för att förbättra noggrannheten. EGNOS är endast tillgängligt i Europa. Det är kostnadsfritt att använda systemet. När man använder EGNOS, hämtar systemet aktuell ionosfermodell under ca 10 minuter strax efter uppstart, vilket förbättrar noggrannheten väsentligt. Om man stänger av systemet men startar det igen inom 20 minuter, är positionsdriften begränsad. Men om systemet är avstängt i mer än 20 minuter måste ionosfermodellen uppdateras igen, vilket tar ca 10 minuter. Under denna tid kan det absoluta positionsfelet uppgå till närmare 3 m (10ft) tills uppdateringen är klar.

**Observera:** Vid mid-latitud, blir det GPS "cross-track" fel som uppstår när man kör i östlig-västlig riktning dubbelt så stort som när man kör i nord-sydlig riktning. Detta är karaktäristik för alla GPS-mottagare och guidningsystem, och uppstår på grund av att GPS-satelliternas omloppsbana inte går över polerna. För detaljerad information om GPS systemstatus, se <http://www.navcen.uscg.gov/ado/GpsActiveNanu.asp>.

Som standard är displayen konfigurerad att använda den interna GPS-mottagaren med WAAS/EGNOS. Systemet kommer automatiskt att ta emot den satellitinformation som behövs.



För att ändra inställningar för GPS korrektion:

1. Välj *Konfiguration / System / GPS / GPS Setup / Källa GPS-korrektion* och tryck sedan på .

Skärmbilden *Källa GPS-korrektion* visas:

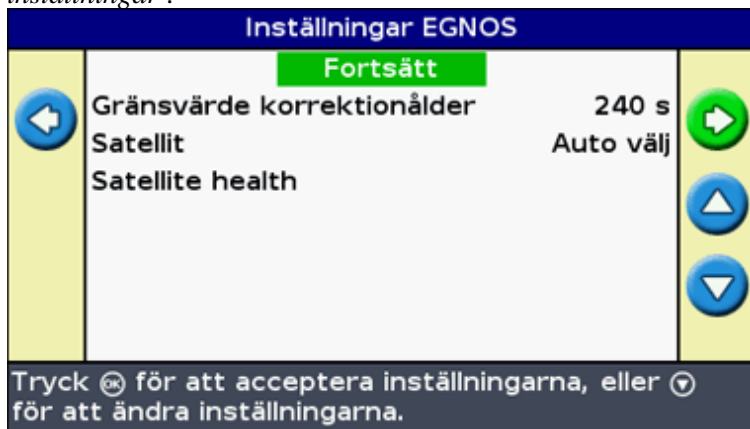


2. Välj önskad korrektionskälla och tryck sedan på . Skärmbilden *GPS källa* visas igen. Kontrollera att

- man nu har önskad korrektionskälla.
3. Tryck  för att markera *Fortsätt* och tryck sedan på  .

## Konfigurera WAAS/EGNOS

För att justera inställningarna för WAAS/EGNOS, välj en inställning i taget i skärmbilden *WAAS/EGNOS inställningar* :







VAL	BESKRIVNING
Korrektionsgräns	Hur länge systemet kan fortsätta guidningen utan att ta emot en uppdaterad GPS-position, innan guidningen avbryts.
OnPath Filter	(Denna inställning anges också i Snabbstartshjälpen). Filtret upptäcker och tar bort positionshopp som uppstår när satellit döljs av träd, byggnader mm.
Satellit	Vilken korrektionssatellit som systemet skall använda. Om satellit skall väljas automatiskt, välj Auto Select. Annars kan man manuellt välja önskad satellit.
Satellit Health	Hur sökning av satellit skall göras: <i>På</i> – Systemet söker satelliten oavsett region eller satellitens hälsa. <i>Off</i> – Systemet söker inte efter satelliten. <i>Heed Health</i> – Systemet söker satelliten om den är i regionen och har hälsan. <i>Ignore Health</i> – Systemet söker satelliten om den är i regionen oavsett dess hälsa .

## GPS Gränser

I skärmbilden *GPS Gränser* kan man justera toleranserna vid mottagning av GPS-signaler. Om man har problem med att få in tillräckligt med GPS-signaler, kan man justera toleranserna så att man tar emot mer data men av sämre kvalitet. Detta gör att man då kan använda systemet men med den nackdelen att GPS-positionens noggrannhet blir försämrad.

För att ändra inställningarna, välj *Konfiguration / System / GPS / GPS Gränser*.

1. Välj det värde man vill ändra och tryck sedan på  . Skärmbilden för att ändra den valda parametern visas.

GPS Gränser	
	Minimum Elevation 8°
	Minimum SNR 38.0
	Använd SBAS vid positionsbestämning Nej
	Minimum antal satelliter 5
	Maximalt HDOP 3.0
	Minimum Fix Kvalitet Icke-korrigerade
Ange minsta elevationsvinkel för de GPS-satelliter som används	

2. Justera parametern och tryck sedan på  .

PARAM	BESKRIVNING
Minimum Elevation	Elevation betyder den vinkel som en satellit har på himlen (högre värde är bättre). Värdet <i>Minimum Elevation</i> anger den lägsta vinkel som en satellit får ha för att den skall användas av systemet. Om man har problem med att ta emot tillräckligt antal satelliter, kan man minska detta värde.
Minimum SNR	SNR (Signal to Noise Ratio) visar vilken kvalitet GPS-signalen har. Värdet jämför hur mycket värdefull information jämfört med brus som tas emot. Ett högt SNR-värde ger bättre noggrannhet. Om man har problem, kan man sänka detta värde.
Minimum antal satelliter	Detta är det minsta antal satelliter som krävs för att GPS-guidning och autostyrning ska vara tillåtet. Om man har problem med att ta emot tillräckligt antal satelliter, kan detta värde sänkas.
Maximalt HDOP	Maximalt HDOP (horizontal dilution of precision) är ett värde för GPS-positionens noggrannheten. Värdet baseras på satelliternas geometri i himlen. Om de satelliter man använder ligger nära varandra, får man ett högt HDOP-värde. Ju lägre värde desto bättre. Om man har problem med för högt HDOP-värde, kan man sänka gränsvärdet.
Minimum Fix Kvalitet	Detta är den lägsta korrektionsnivå som krävs för att guidning och autostyrning skall vara tillåtet. Om man har problem att klara kravet, kan detta värde sänkas.

## Konfigurera NMEA utdata

NMEA (National Marine Electronics Association) meddelanden är ett standardformat som används för kommunikation av GPS-data.

**Observera:** För att kunna skicka NMEA utdata till andra enheter, krävs kabeln; All-port cable (P/N 64045) eller kabeln; Serial port add-on cable (P/N 63076).

Displayen kan leverera NMEA-meddelanden som utdata. Detta betyder att den kan kommunicera med andra enheter, oberoende av fabrikat, så länge som den mottagande enheten stödjer mottagning av NMEA-meddelanden.

För att konfigurera utdata som NMEA-meddelanden, välj *Konfiguration / System / GPS / Kommunikationsportar*.



1. Ange parametrar för utdataporten.

*Tips* – För att kommunikationen skall fungera måste parametrarna matcha inställningarna hos den mottagande utrustningen.

2. Välj *Fortsätt* och tryck på [OK]. Skärmbilden *Val av NMEA meddelanden* visas.



3. Sätt de olika meddelandetyperna till På eller Av, beroende på om de skall vara med eller inte.

4. Välj *Fortsätt* och tryck sedan på [OK].

# Avancerat läge, datahantering

## USB Kompatibilitet

**Varning** – Flerfunktionsenheter såsom iPods och MP3-spelare kan inte användas tillsammans med displayen. Försök inte formatera dessa enheter eftersom det kan radera deras firmware och försämra funktionaliteten.

Följande minneskort är kompatibelt med displayen:

- Lexar Firefly 1 GB (P/N 64268-1G). För mer information, kontakta din lokala återförsäljare.

Följande enheter är INTE kompatibla och kan därför INTE användas:

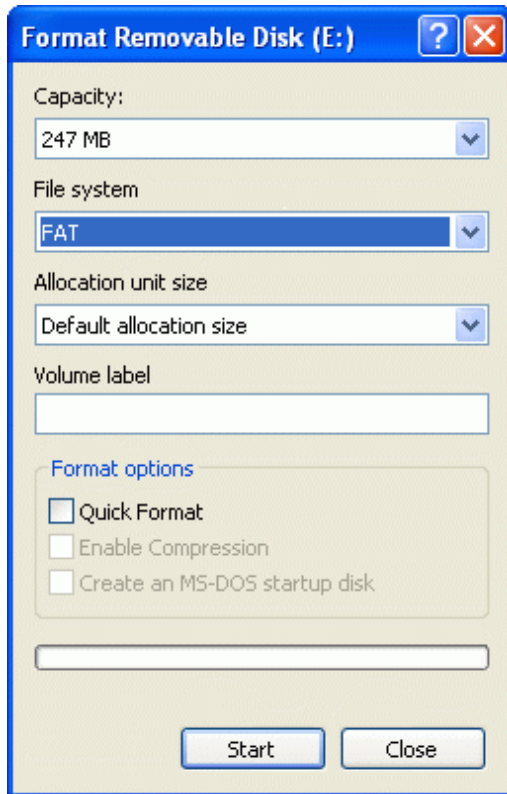
- Apple Ipod
- MP3-spelare
- Kingston flash drive
- PNY Attache flash drive
- USB förlängningskablar
- USB to CompactFlash adapters

**Observera** – Eftersom USB till CompactFlash kortadapters inte kan användas, måste användare av AgGPS Autopilot(TM) använda en persondator för att kunna föra över data mellan de olika systemen. Detta eftersom AgGPS Autopilot använder CompactFlash-kort

Om det är problem med att importera eller exportera data till USB-minnet, så skall detta formateras om med FAT-filsystem.

**Observera** – Detta raderar all data på USB-minnet. Före formatering skall all befintlig information på USB-minnet som man vill behålla, kopieras till annan plats.

1. Anslut USB-minnet till en persondator. USB-minnet kommer hittas automatiskt av datorn..
2. Öppna filhanteraren.
3. Högerklicka på enhetsbokstaven för USB-minnet och välj sedan Formatera. Dialogrutan för formatering visas:



4. Välj FAT i listan för *Filsystem* . Tryck sedan på **Start**.

USB-minnet formateras om med FAT filsystem.

### Anslut ett USB-minne

Man kan ansluta ett USB-minne till USB-porten på baksidan av displayen.

1. Kontrollera att enheten är avstängd.
2. Stoppa in USB-minnet i USB-porten.
3. Sätt på enheten.

### Ta bort USB-minnet

**Varning** Om man tar bort USB-minnet när enheten är igång, kan man riskera att data blir korrumpert och försvinner. Gör följande för att undvika problem:



1. Stäng av systemet.
2. Ta bort USB-minnet från USB-porten.

## Hämta data från USB-minnet

Man kan hämta data från USB-minnet:

1. Anslut USB-minnet. Se [USB Kompatibilitet](#)
2. Välj *Konfiguration / Data Management / Importera fältdata från USB-minnet*.

3. Gör något av följande alternativ:
  - ◆ Välj vilka klienter, gårdar och fält som skall läsas in.
  - ◆ Välj *Alla* för att importera samtliga poster för den markerade kategorin.

**Observera:** Om man väljer *Alla*, behöver man inte specificera de alternativ som följer efteråt .
4. Välj *Importera filer* och tryck sedan på  . Ett varningsmeddelande visas.
5. Tryck  för att fortsätta. Ett fönster med timglas visas.

När fönstret försvinner är importen från USB-minnet klar.

## Importera data från AgGPS FieldManager Display (FMD)

Skärmen AgGPS FieldManager använder ett CompactFlash-kort för att spara fältdata. Systemet EZ-Guide 250 använder USB-minne. Man kan därför inte flytta minneskort direkt mellan enheterna.

För att importera data från AgGPS FieldManager till EZ-Guide 250:

1. Stoppa in minneskortet från FieldManager i kortläsaren på persondatorn.
2. Kopiera filerna till ett temporärt bibliotek på datorn.
3. Stoppa i USB-minnet från EZ-Guide i persondatorn.
4. Kopiera filerna från det temporära biblioteket till USB-minnet.
5. Stoppa i USB-minnet i enheten.
6. Starta enheten och välj *Konfiguration / Data Management / Importera fältdata från USB-minnet*

Man kan inte importera gammal fältdata från AgGPS 170 Field Computer eller RDL till EZ-Guide 250.

## Exportera data till USB-minne

Man kan exportera data till ett USB-minne. Detta är användbart för säkerhetskopiering eller överföring av data till andra enheter.

**Observera:** Enheten kan inte spara data på ett USB-minne som är fullt till 90% eller mer.

1. Anslut USB-minnet, se [USB Kompatibilitet](#)
2. Välj *Konfiguration / Data Management / Exportera fältdata till USB-minnet*. Skärmbilden *Exportera fältdata till USB-minnet* visas:



3. Gör något av följande alternativ för *Klient*, *Gård*, och *Fält* :
  - ◆ Välj att exportera en av posterna.
  - ◆ Välj Allt för att exportera all data.
4. Välj *Exportera filer* och tryck sedan på [OK]. Ett varningsmeddelande visas:
5. Tryck [OK] för att fortsätta. En skärmbild med ett förstoringsglas visas:



När bilden försvinner, är exporten klar.

### Exportera stora fält

*Tips:* För att exportera ett stort fält, börja med att skapa ett nytt temporärt fält med körmönstret A+ utan loggning. Exportera därefter det stora fältet. Denna "omväg" säkerställer att det stora fältet blir ordentligt stängt innan det exporteras.



## Frigöra plats på internminnet

För att undvika att internminnet blir fullt, använd någon av nedanstående metoder som finns i skärmbilden *Data Management* :

- Radera onödiga fält.
- Exportera data till ett USB-minne och kopiera filerna till en dator.
- Radera loggningsfiler, se nedan:

### Radera fält





Man kan radera fält som inte längre används:

1. Välj *Konfiguration / Data Management / Radera markerade fält*.
2. Välj Klient, Gård, och Fält som skall raderas. Man kan också välja "Allt".
3. Markera *Radera filer* och tryck på . Ett varningsmeddelande visas.
4. Tryck  för att fortsätta. En skärmbild med ett timglas visas.

Filerna har raderats.

## Radera loggningsfiler

Man kan radera loggningsfiler för att frigöra plats på internminnet.

1. I huvudbilden väljer man  och trycker sedan på . Skärmbilden *Konfiguration* visas.
2. Välj *Konfiguration / Data Management / Radera loggfiler*
3. Välj Klient, Gård, Fält och Fältarbeten. Om man väljer att radera loggningsfilerna för alla fält på en gård, kommer fältarbetena för dessa fält att raderas automatiskt.
4. Markera *Radera filer* och tryck på . Ett varningsmeddelande visas.
5. Tryck  för att fortsätta. Ett fönster med timglas visas.

När fönstret med timglas försvinner är raderingen klar.

## Exportera diagnostikloggar till USB-minne

Systemet EZ-Guide loggar systeminformation i loggfiler. Dessa filer kan exporteras till USB-minnet.

1. Anslut USB-minnet. Se [USB Kompatibilitet](#)
2. Välj *Konfiguration / Data Management / Exportera diagnostikloggar till USB-minnet*.  
En skärmbild med timglas visas några sekunder medans filerna exporteras. Ett meddelande visas därefter som talar om att filerna har exporterats.

## Struktur på fältdata

Systemet EZ-Guide 250 sparar data i en hierarki med klient, gård, fält och fältarbete.

TYP	BESKRIVNING
Klient	Den kund som man utför arbetet åt.
Gård	En samling av fält (se nedan)
Fält	En specifik yta där man utför olika fältarbeten.
Fältarbete	Det arbete eller den händelse som utförs på ett speciellt fält (se ovan). T.ex: – Sprutning

En klient kan ha många gårdar. Varje gård kan ha flera fält. På ett fält kan man göra flera olika fältarbeten.

## Standardnamn

När man skapar nya poster får de standardnamn om ingenting annat anges av användaren. Standardnamnen är:

TYP	BESKRIVNING
Klient	Klient 1
Gård	Gård 1
Fält	<i>Datum _ Nummer _EZ SerieNummer</i>
Fältarbete	<i>Event_ Datum _ Nummer _EZ SerieNummer</i>



**Observera:** Datum är i formatet YYMMDD och Nummer är ett nummer som ökar för varje nytt fält. Endast de sista fem siffrorna i serienummret används.

## Konfigurationsfiler

När man har konfigurerat systemet, kan man spara inställningarna så att de kan laddas in vid ett senare tillfälle igen om så önskas. Sparade systeminställningar är bra att ha om man vill:


- Flytta displayen mellan flera olika fordon.
- Använda displayen i samma fordon men med olika inställningar (t.ex. med olika redskap eller olika användningsområden)
- Testa olika inställningar för att uppnå bästa möjliga prestanda hos systemet.



### Spara aktuell konfiguration

1. Välj *Konfiguration / Data Management / Spara/hämta konfigurationsfiler / Spara nuvarande inställningar*.
2. Välj ett av följande alternativ:
  - ◆ Spara i internminnet – Sparar aktuell konfiguration i displayens internminne.
  - ◆ Spara på USB-minnet – Sparar aktuell konfiguration på det externa USB-minnet.
  - ◆ En befintlig konfiguration – Skriv över en befintlig konfigurationsfil med nuvarande inställningar. Ett varningsmeddelande kommer visas. Tryck på  för att fortsätta, eller tryck på  för att avbryta utan att spara någonting.

### Ladda innställningar från konfigurationsfil

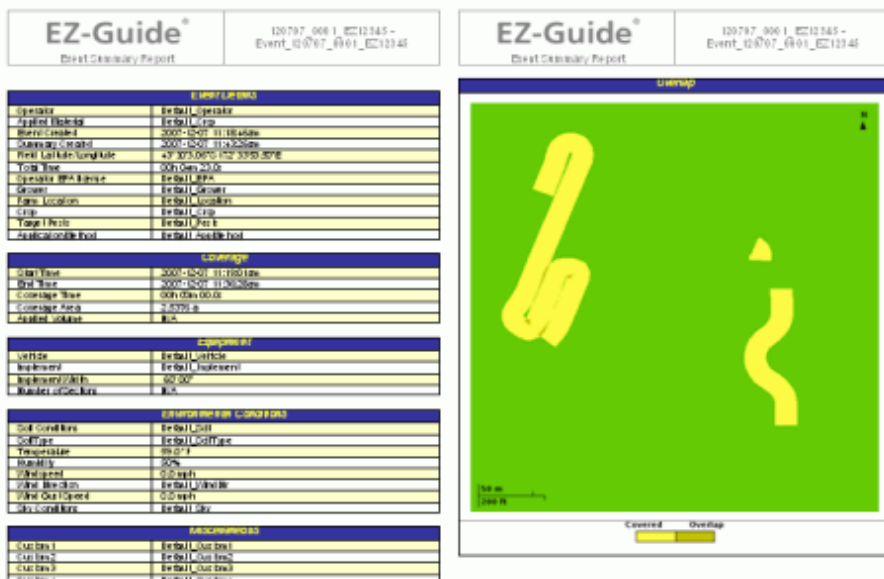
1. Välj *Konfiguration / Data Management / Spara/hämta konfigurationsfiler / Ladda in inställningar*. Skärmbilden *Ladda in inställningar* visas.

2. Välj vilken konfigurationsfil som skall läsas in. Tryck sedan på  .

Ett varningsmeddelande visas som talar om att man håller på att ersätta befintliga inställningar med nya inställningar från filen. Tryck  för att fortsätta, eller  för att avbryta utan att läsa in filen.

## Sammanställningsrapport

Displayen kan skapa flersidiga rapporter som visar en sammanställning av utfört fältarbete samt en karta över fältet.



The screenshot displays two windows from the EZ-Guide software. The left window is titled 'EZ-Guide' and 'Event\_020707\_0901\_021245'. It contains several data tables:

EQUIPMENT	
Operator	Event1 Operator
Applied Filetype	Event1 File
Event Name	2007-02-07 11:18:45am
Coverage of Route	2007-02-07 11:42:55am
Field Location Longitude	43° 37' 5.0670" W 112° 33' 59.3070" W
Start Time	2007-02-07 11:18:45
Operator ID#	Event1 ID#
Station	Event1 Station
Field Location	Event1 Location
File	Event1 File
Target Field	Event1 Per h
Application File	Event1 Application

Coverage	
Start Time	2007-02-07 11:18:45am
End Time	2007-02-07 11:50:10am
Coverage Area	0.00 Miles Squares
Coverage Area	2.3759 sq
Applied Filetype	File

Coverage of	
Latitude	Event1 Location
Longitude	Event1 Location
Radius of Circle	50.00'
Radius of Coverage	File

Coverage from	
Start Longitude	Event1 Location
Start Time	Event1 Location
Transmission	File
Radius	50.00'
Wind Speed	0.0 mph
Wind Direction	Event1 Wind Dir
Wind Gust Speed	0.0 mph
File Location	Event1 File

Miscellaneous	
Out Day 1	Event1 Out Day
Out Day 2	Event1 Out Day
Out Day 3	Event1 Out Day
Out Day 4	Event1 Out Day

The right window is titled 'EZ-Guide' and 'Event\_020707\_0901\_021245'. It shows a map titled 'Overview' with a yellow path on a green background. A legend at the bottom indicates 'Covered' and 'Overlap'.




Rapporterna sparas i RTF-format och kan visas på en persondator. Sammanställningsrapporten skapas automatiskt när man stänger det aktuella fältet. (Fältet stängs när man börjar skapa ett nytt fält). Sammanställningsrapporten har samma namn som fältet.


**Observera:** för att kunna visa filen, kan man vara tvungen att installera Microsoft® Word viewer utility som finns på dokumentationscd'n för EZ-Guide 250.

Sammanställningen är baserad på den aktuella redskapsbredd man har när rapporten skapas. Om man skapar en sammanställning över ett fält men har ändrat redan arbetet utfördes, ska man ändra tillbaka till rätt redskapsbredd igen innan rapporten skapas. (detta gäller endast när man skapar sammanställningsrapporter i manuellt)






**Observera:** Ett fält måste innehålla en loggad bearbetad yta för att kunna skapas.

Gör så här för att skapa en sammanställning manuellt:

1. Öppna det önskade fältet.
2. I huvudfönstret trycker man på  en eller flera gånger, tills knappen  är markerad.
3. Tryck  . Skärmbilden *Konfiguration* visas.
4. I skärmbilden *Configuration* , välj *Data Management / Sammanställningsrapporter*. Skärmbilden *Sammanställningsrapporter* visas.

5. Välj *Skapa sammanställningsrapport* och tryck på  . Sammanställningsrapporten sparas i displayens internminne.

För att exportera rapporter till USB-minnet:

1. I huvudbilden trycker man på  en eller flera gånger tills  är markerad.
2. Tryck  . Skärmbilden *Konfiguration* visas.
3. I skärmbilden *Konfiguration* , välj *Data Management / Sammanställningsrapporter*. Skärmbilden *Sammanställningsrapporter* visas.
4. Kontrollera att ett USB-minne är anslutet i kontakten på EZ-Guide 250.
5. Välj *Överför sammanställningsrapport till USB* och tryck på  . Skärmbilden *Exportera sammanställningsrapport till USB* visas.
6. Gör något av följande alternativ:
  - ◆ Välj vilken rapport som skall exporteras.
  - ◆ Välj *Alla* för att exportera alla rapporter till USB-minnet.
7. Markera *Skicka* och tryck på  .

För att visa en sammanställningsrapport:

1. Anslut USB-minnet till en dator.
2. Leta reda på den önskade RTF-filen på USB-minnet i mappen `\AgGPS\Summaries\`
3. Dubbelklicka på den fil du vill titta på.

För att spara filerna, kopiera dem till datorn.

## Visa/redigera data med GIS-program

Displayen EZ-Guide 250 sparar information om fälten som shapefiler. Varje shapefil består av tre olika filer:

- example.shp – positionsinformation
- example.shx – indexfil som kopplar ihop positionen med dess attribut
- example.dbf – attributdata

Glöm inte att kopiera alla tre filerna när du kopierar eller flyttar data.

Data som har samlats in med EZ-Guide 250 lightbar kan ofta öppnas direkt i ett GIS-program. t.ex. EZ-Office™ . För mer information, se [www.trimble.com](http://www.trimble.com)

## Uppgradera displayens mjukvara


För att se displayens nuvarande version:

1. Välj *Konfiguration / Om EZ-Guide*.
2. Kontrollera *Version* numret:

Info om EZ-Guide	
ID	EZ-Guide 250
Version	1.05.019.2[3.05]
Versionsdatum	07/12/2008
Serienummer	0224012345
Artikelnummer	55555-01
Monitorversion	0.00

Denna information kan behövas vid support

För att uppgradera mjukvaran:

1. Ladda ned den senaste versionen av mjukvaran från [www.EZ-Guide.com](http://www.EZ-Guide.com) till din dator.
2. Kör filen och packa upp den i ett temporärt bibliotek.
3. Kopera de uppackade filerna till USB-minnet.
4. Stoppa in USB-minnet i displayen.
5. Starta displayen. När USB-minnet har hittats, kommer systemet automatiskt starta uppgraderingshjälpen.
6. Markera den nedladdade filen som slutar på .img och tryck sedan på . Uppgraderingshjälpen installerar de nya filerna.

**Varning:** Stäng inte av displayen när uppgraderingen pågår. Detta kan göra displayen obrukbar.

När uppgraderingen är klar, kommer displayen startas om automatiskt.

# Få information från systemet

## Skärmbilden Info om EZ-Guide

Man kan se skärmbilden *Info om EZ-Guide* både i Enkelt och Avancerat läge.

Info om EZ-Guide			
	ID	EZ-Guide 250	
X	Version	1.05.019.2[3.05]	✓
	Versionsdatum	07/12/2008	
?	Serienummer	0224012345	
	Artikelnummer	55555-01	
	Monitorversion	0.00	

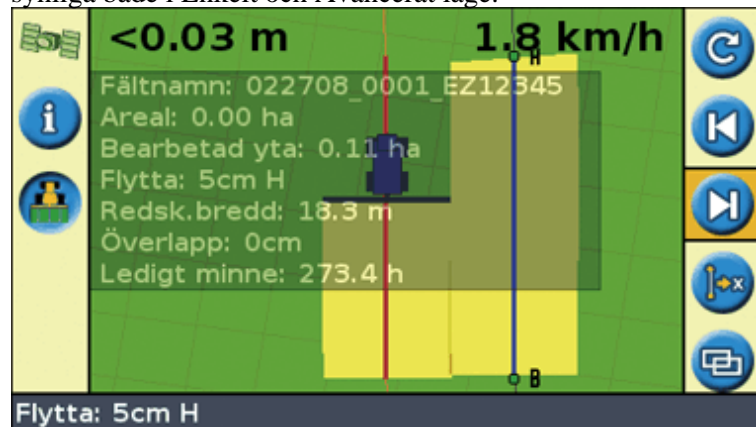
Denna information kan behövas vid support

För att se skärmbilden *Info om EZ-Guide*, välj *Konfiguration / Info om EZ-Guide*.


Denna information behövs ofta när man kontaktar supportpersonal.

## Statusfönster

Displayen har flera informationsflikar som kan visas eller döljas allt efter behov. Informationsflikarnas innehåll förändras beroende på vilken övrig utrustning som är ansluten till enheten. t.ex. EZ-Steer. Informationsflikarna är synliga både i Enkelt och Avancerat läge.



Flikarnas bakgrund är delvis transparenta så att man kan se informationen bakom flikarna även när de är "öppnade".

För att visa en informationsflik, tryck på . Nästa flik visas när man trycker på knappen en gång till. Fortsätt trycka på knappen tills flikarna försvinner från skärmbilden.

## Statusfönster

Statusfönstren är synliga i Avancerat läge. För att visa *Status* menyn, välj *Konfiguration / Status*.


Sju olika statusfönster kan visas från menyn *Status* :

FÖNSTER	BESKRIVNING
GPS Status	Visar information om aktuell position samt GPS-signalstyrka.
Satellit Status	Visar information om de aktuella GPS-satelliterna.
DGPS Status	Visar vilken DGPS-signal som är vald. Detta anges i <i>System / GPS / GPS Setup</i> .
System Status	Visar information om displayen.
Språkpaket Status	Visar information om de språkpaket som är installerade.
Terräng-kompensation	Visar aktuell information om T2 terrängkompensering från kontrollboxen för EZ-Steer, om en sådan är ansluten.
EZ-Steer Status	Visar information om EZ-Steer om sådan är ansluten.
Felhistorik	Visar de fel som har inträffat i displayen eller en ansluten EZ-Steer. <i>De fel som visas behöver inte längre vara aktuella även om de finns med i listan.</i>

Dessa statusfönster är inte interaktiva utan visar endast information, Inga uppgifter kan ändras här.

## Varningsmeddelanden

Systemet har två typer av varningsmeddelanden:

TYP	BESKRIVNING
Fullskärm	Meddelandet täcker hela skärmbilden. Tryck  för att ta bort meddelanderutan.
Informationsrad	Meddelandet visas längst ned på skärmen, över meddelanderaden. Vissa varningar tas bort automatiskt efter ett antal sekunder. Andra meddelanden visas tills de tas bort manuellt genom att trycka på den översta funktionsknappen.

## Felsökning

PROBLEM	ORSAK	LÖSNING
Fordonet visas inte på skärmen.	Fordonets offsetavstånd är för stort för att synas på skärmen med aktuell zoomnivå.	Zooma ut skärmbilden.

<p>B-punkten visas inte.</p>	<p>Under tiden du håller på och registrerar vändtegsdraget har du satt A-punkten men därefter gjort Paus i registreringen.</p>	<p>Vid den position där du vill sätta B-punkten, fortsätter du registreringen (upphäver Paus). Ikonen för B-punkten kommer då att visas. Sätt B-punkten.</p>
------------------------------	--	--